

## Ox6. Ox4 Satz

Sei  $U \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$  eine part. diff. Fkt. Sind alle part. Abl.  $\frac{\partial f}{\partial x_i}$  stetig in  $x \in U$ , ist  $f$  auch in  $x$  total diffbar.

Beweis: Sei  $\delta > 0$ , sd.  $B(x, \delta) \subset U$ . Sei  $\psi = (\dots \psi_i \dots)$  ein Vektor mit  $\|\psi\| < \delta$ . Wir betrachten Punkte  $z^{(i)} = x + \sum_{j=1}^n \psi_j e_j$  ( $i = 1 \dots n$ ). Dann gilt  $z^{(0)} = x$ ,  $z^{(n)} = x + \psi$  und  $z^{(i)}$  und  $z^{(i-1)}$  unterscheiden sich nur in der  $i$ -ten Komp. Nach dem MWS in einer Variablen  $\exists \epsilon_i \in ]0; 1[$  sd.  $f(z^{(i)}) - f(z^{(i-1)})$   
 $\geq \frac{\delta f}{\delta x_i}(\psi^{(i)}) \psi_i$  mit  $\psi^{(i)} = z^{(i-1)} + \theta_i \psi_i$  ( $\theta_i \in ]0; 1[$ ). Es folgt  
 $F(x + \psi) - f(x) = \sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x_i}(\psi^{(i)}) \psi_i$ . Setze man  $a_i := \frac{\delta f}{\delta x_i}(x)$   
so gilt  $F(x + \psi) = f(x) + \sum_{i=1}^n a_i \psi_i + \varphi(\psi)$  mit  $\varphi(\psi) = \sum_{i=1}^n (\frac{\delta f}{\delta x_i}(\psi^{(i)}) - a_i) \psi_i$ . Wegen der Stetigkeit der  $\frac{\delta f}{\delta x_i}$  in  $x$  gilt  $\lim_{\psi \rightarrow 0} (\frac{\delta f}{\delta x_i}(\psi^{(i)}) - a_i) = 0$  da mit  $\psi \rightarrow 0$  auch  $\psi^{(i)}$   $\rightarrow x$  strebt. Es folgt  $\lim_{\psi \rightarrow 0} \frac{\varphi(\psi)}{\|\psi\|} = 0$   $\square$

## Ox6. Ox5 Korollar

Sei  $U \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$  (oder  $\mathbb{R}^m$ ) stetig part. diffbar. Dann ist  $f$  stetig.

Bemerkung: stetig part. diff.  $\Rightarrow$  total diffbar  $\Rightarrow$  part. diff.

## Ox6. Ox6 Satz

$U \subset \mathbb{R}^n$ ,  $V \subset \mathbb{R}^m$  offen.  $g: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ ,  $F: V \rightarrow \mathbb{R}^n$  Abb. mit  $g(U) \subset V$ . Ist die Ableitung  $g$  in Punkt  $x \in U$  und  $F$  im Punkt  $y = g(x) \in V$  diffbar, dann ist die Komp.  $F \circ g: U \rightarrow \mathbb{R}^n$  in  $x$  diffbar und für das Differential gilt

$D(F \circ g)(x) = D(F(g(x))) \circ D(g(x))$ . Die Komp. der Diff ist also das Diff. der Komp.

Beweis: Es sei  $A = D(g(x))$ ,  $B = D(F(y))$

Es ist  $D(F \circ g)(x) = A \cdot B$  zu zeigen. Nach Vor. g. lt:  $g(x + \psi) = g(x) + A\psi + \varphi(\psi)$ ,  $F(y + \eta) = F(y) + B\eta + \psi_2(\eta)$  wobei:

$\varphi(4) = o(\|4\|)$  und  $\psi_1(n) = o(\|n\|)$ . Speziell für  $n = g(x+4) - g(x) = A4 + \varphi(4)$  ergibt sich  $(F \circ g)(x+4) = F(g(x)+n) = F(g(x)) + Bn + \psi_1(n) = F(g(x)) + BA4 + \psi_1(4)$

$$+ B \cdot 4 + \psi_1(A4 + \varphi(4)) = (F \circ g)(x) + BA4 + \chi(4)$$

mit  $\chi(4) = B\varphi(4) + \psi_1(A4 + \varphi(4))$ . Wir müssen  $\chi(4)$

$= o(\|4\|)$  zeigen. Da  $\lim_{4 \rightarrow 0} \frac{\varphi(4)}{\|4\|} = 0$  und  $B$  linear gilt

auch  $\lim_{4 \rightarrow 0} \frac{B \cdot \varphi(4)}{\|4\|} = 0$ . Ferner  $\exists k > 0$  Konstante sd.  $\|4\| \leq k \|4\|$  für  $4 \in B(x, \delta)$ . Für  $\delta > 0$  genügend klein.

Wegen  $\psi_1(n) = o(\|n\|)$  gilt  $\psi_1(n) = \psi_2(n) \cdot \|n\|$  wobei

$$\begin{aligned} \lim_{n \rightarrow 0} \psi_2(n) &= 0. \text{ Also } \psi_1(A4 + \varphi(4)) = \|A4 + \varphi(4)\| \cdot \psi_2(A4 + \varphi(4)) \\ &\leq (\|A\| + K) \|4\| \cdot \psi_2(A4 + \varphi(4)). \text{ Also } \lim_{4 \rightarrow 0} \frac{\psi_1(A4 + \varphi(4))}{\|4\|} \\ &= (\|A\| + K) \lim_{4 \rightarrow 0} \psi_2(A4 + \varphi(4)) = 0. \quad \square \end{aligned}$$

### Ox 6.0 & 7 Korollar

$U \subset \mathbb{R}^n, V \subset \mathbb{R}^m$  offen,  $g: U \rightarrow \mathbb{R}^m$  mit  $g(U) \subset V, f: V \rightarrow \mathbb{R}$

eine Fkt.  $g = (..., g_i, ...)^T: U \rightarrow \mathbb{R}^m, x \mapsto y = g(x)$  bezeichne die Komponenten. Ist  $g$  in  $x$  und  $f$  in  $y = g(x)$  diffbar,

dann ist auch die Komposition  $h = (F \circ g), U \rightarrow \mathbb{R}$  diffbar

$$\text{und } \frac{\partial h}{\partial x_i}(x) = \sum_{j=1}^m \frac{\partial f_j}{\partial y_j}(g(x)) \cdot \frac{\partial g_j}{\partial x_i}(x).$$

Bemerkung: Fassen wir ein  $y_j = g_j(x)$  als Fkt von  $x$  auf

$$\text{so können wir auch } \frac{\partial h}{\partial x_i} = \sum_{j=1}^m \frac{\partial f_j}{\partial y_j}(y) \cdot \frac{\partial y_j}{\partial x_i}(x) \text{ schreiben.}$$

Beweis: Für die Funktionalmatrizen von  $h, g$  und  $f$  gilt.

$$\begin{aligned} D(h(x)) &= \left( \frac{\partial h}{\partial x_1}(x) \dots \frac{\partial h}{\partial x_n}(x) \right), \quad D(f(g(x))) = \left( \frac{\partial f}{\partial y_1}(g(x)), \right. \\ &\quad \left. \dots, \frac{\partial f}{\partial y_m}(g(x)) \right) \text{ und } D(g(x)) = \begin{pmatrix} \frac{\partial g_1}{\partial x_1}(x) \dots \frac{\partial g_1}{\partial x_n}(x) \\ \vdots \\ \frac{\partial g_m}{\partial x_1}(x) \dots \frac{\partial g_m}{\partial x_n}(x) \end{pmatrix} \\ &\text{gilt. } \square \end{aligned}$$

### Ox 6.0 & 8 Definition

Sei  $U \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $F: U \rightarrow \mathbb{R}$  eine Fkt.,  $x \in U$  und  $v \in \mathbb{R}^n$

mit  $\|v\| = 1$  (eine Richtung). Unter der Richtungsabl. von  $F$

in  $x$  in Richtung  $v$  verstehen wir (bei Existenz)  $D_v(F(x))$

$$= \frac{d}{dt} F(x + tv) \Big|_{t=0} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{F(x + tv) - F(x)}{t}. \text{ Speziell für } v = e_i \text{ gilt}$$

$D_v(f(x)) = D$ ;  $(f(x))$  ist die  $i$ -te part. Abl. in  $x$ .

### Ox 6. Ox 9 Satz

$U \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$  stetig diffbar in  $x \in U$  und  $v \in \mathbb{R}^n$  mit  $\|v\|=1$  eine Richtung. Dann gilt:  $D_v(f(x)) =$

$$\langle v, \text{grad}(f(x)) \rangle.$$

Beweis: Sei  $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$  die Gerade  $g(t) = x + tv = (x_i + t v_i) : i \in [1; n]$

$\exists \epsilon > 0$  sd.  $g([]-\epsilon; \epsilon]) \subset U$ . Also  $h = f \circ g = f(x + tv)$  ist

für  $t \in [-\epsilon; \epsilon]$  definiert. Aus der Kettenregel folgt  $\frac{dh}{dt}(t) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i}(x + tv) \frac{dg_i}{dt}(t)$ . Also  $\frac{dh}{dt}(0) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i}(x) \cdot v_i = \langle \text{grad}(f(x)), v \rangle$ .

Bemerkung: 1) Ist  $\text{grad}(f(x)) \neq 0$  so ist Winkel  $\theta$  zw.

$\text{grad}(f(x))$  und  $v$  durch  $D_v(f(x)) = \langle v, \text{grad}(f(x)) \rangle =$

$\cos(\theta) \cdot \|\text{grad}(f(x))\|$  mit  $\theta \in [0; \pi]$ . Also die R.Abl.

ist maximal, wenn  $\text{grad}(f(x))$  in Richtung  $v$  zeigt, bzw  $\theta = 0$ .

2) Sei  $c = f(x)$  und  $N_c(f) = \{x' \in U | f(x') = c\}$  die Niveaumenge von  $f$  durch  $x$ . Sei  $g: [-\epsilon; \epsilon] \rightarrow U$  diffbare

Kurve mit  $g(0) = x$  und  $g([- \epsilon; \epsilon]) \subset N_c(f)$ . Dann können

wir  $g'(0)$  als einen "Tangentialvektor" an die N.m.  $N_c(f)$

auffassen. Dann gilt  $g'(0) \perp \text{grad}(f(x))$ . In der Tat

$c = (f \circ g)(t)$  ist konstant. Also  $0 = \langle \text{grad}(f(x)), g'(0) \rangle$ .

Der MWS in einer Var. kann man auch so formulieren. Sei

$f: I \rightarrow \mathbb{R}$  eine diffbare Fkt. auf einem Int.  $x, y \in I$ .

dann  $\exists \theta$  mit  $\theta \in ]0; 1[$  sd.  $f(x+4) - f(x) = f'(x+\theta 4)4$ .

Setzt man  $f$  als stetig diffbar voraus, so gibt der H.S

der D+I Rechnung:  $f(x+4) - f(x) = \int_x^{x+4} f'(u) du = \int_0^1 f'(x+t4)4 dt$   
 $= (\int_0^1 f'(x+t4) dt) \cdot 4$ . In dieser Version haben wir den

ZW der Abl durch den MW der Ableitung ersetzt. In

dieser Version verallgemeinert sich der MWS auf Fkt. in  $n$ -Var.

Dafür müssen wir das Int. von Matrixwert. Fkt.  $A(t) = (a_{ij}(t))$

von einer Var.  $t \in [a; b]$  erklären. Sei  $A(t) = (a_{ij}(t)) : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}^{m \times n}$

eine Mat. wert. Abb. Dann def. mit  $\int_a^b A(t) dt = (\sum_{j=1}^n a_j j(t) dt)$   
durch Komposition Int.

### Ox6. OxA Satz

$U \subset \mathbb{R}^n$  offen  $F: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ , stetig diffbar.  $x \in U$ .  $\psi \in \mathbb{R}^n$  sol.

die Strecke  $x + t\psi \in U$  für  $t \in [0; 1]$ . Dann gilt

$$F(x + \psi) - F(x) = \left( \int_0^1 D(F(x + t\psi)) dt \right) \psi.$$

Beweis: Es bezeichnen  $f_i: U \rightarrow \mathbb{R}$  die Komp von  $F$  und  $g: [0; 1] \rightarrow \mathbb{R}$

$$\rightarrow U \text{ die Abb.: } g(t) = x + t\psi. f_i(x + \psi) - f_i(x) = g_i(1) - g_i(0)$$

$$= \int_0^1 g'_i(t) dt = \int_0^1 \sum_{j=1}^n \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x + t\psi) \psi_j dt = \sum_{j=1}^n \left( \int_0^1 \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x + t\psi) dt \right) \psi_j$$

$\psi_j$ . Da  $D(F)$  die Matrix mit diesen Zeilen verfügen ist,

Folgt die Behauptung.  $\square$

### Ox6. Ox B Korollar

Vor. wie in Ox6.OxA. Mit  $M = \sup_{0 \leq t \leq 1} \|D(F(x + t\psi))\|$  gilt

$$\|F(x + \psi) - F(x)\| \leq M \cdot \|\psi\|.$$

Beweis:  $\|F(x + \psi) - F(x)\| = \left\| \int_0^1 D(F(x + t\psi)) dt \right\| \psi \leq$

$$\int_0^1 \|D(F(x + t\psi))\| \psi dt \leq \int_0^1 M \|\psi\| dt = M \cdot \|\psi\|. \text{ Dabei:}$$

haben wir:

### Ox6. Ox C Hilfsatz

$V: [a; b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  stetige Vektorwertige Fkt. Dann gilt

$$\left\| \int_a^b v(t) dt \right\| \leq \int_a^b \|v(t)\| dt.$$

Beweis:  $u = \int_a^b v(t) dt$ ,  $k = \|u\|$ . Dann gilt:  $K^2 = \langle u, u \rangle$   
 $= \left\langle \int_a^b v(t) dt, u \right\rangle = \int_a^b \langle v(t), u \rangle dt \leq \int_a^b \|v(t)\| \|u\| dt$   
 $= K \cdot \int_a^b \|v(t)\| dt. \square$