

2016-04-21

2. Komplexe Differenzierbarkeit

2.1 Definition

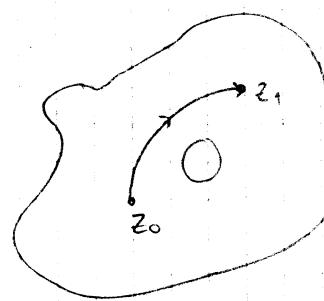
Eine offene wegzusammenhängende Teilmenge $G \subset \mathbb{C}$ nennt man ein **Gebiet**.

In der **FUNKTIONENTHEORIE** ist es aus Gründen, die später klar werden, üblich, die Definitionsmenge als Gebiet vorauszusetzen.

Allgemein könnte man beliebig offene Mengen zulassen.

Bemerkung:

Eine Teilmenge $G \subset \mathbb{R}^n$ heißt **wegzusammenhängend**, wenn es zu je zwei Punkten $z_0, z_1 \in G$ einen Weg, d.h. eine stetige Abbildung $\gamma: [a, b] \rightarrow G$ gibt, sodass $\gamma(a) = z_0$, $\gamma(b) = z_1$.



2016-04-25

(2)

2.2 Definition

Sei $f: G \rightarrow \mathbb{C}$ eine Abbildung mit G Gebiet. f heißt in $z_0 \in G$ **komplex diff'bar**, wenn es eine stetige Funktion $\Delta: \mathbb{C} \rightarrow G$ gibt mit

$$f(z) = f(z_0) + \Delta(z)(z - z_0)$$

und

$$\Delta(z_0) =: f'(z_0)$$

heißt dann (**komplexe**) **Ableitung** von f in z_0 . Ist f in jedem Punkt $z_0 \in G$ diff'bar, dann ist $f': z \mapsto f'(z)$ erneut eine Funktion. Ist diese wieder komplex diff'bar, dann bezeichnet $f'' = (f')$ die zweite Ableitung.

2.3 Definition

beliebig
oft diff'bar

Eine Funktion $f: G \rightarrow \mathbb{C}$ auf einem Gebiet heißt **holomorph**, wenn f in jedem Punkt $z_0 \in G$ komplex diff'bar ist.

2.4 Beispiele

1) Konstante Funktionen sind holomorph. Für $f: \mathbb{C} \rightarrow G$, $f(z) = c$ gilt

$$c = c + O(z - z_0), \text{ also } f' = 0.$$

2) Die Zerlegung $z = z_0 + \Delta(z - z_0)$ zeigt, dass die identische Abbildung $f: \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$, $f(z) = z$ komplex diff'bar ist mit $f'(z) = 1$.

3) Die Funktion $f: \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$, $f(z) = \bar{z}$ ist nirgends komplex diff'bar. Ist nämlich $z_0 = x_0 + iy_0$, so folgt für Punkte $z = x + iy$:

$$\bar{z} = x - iy_0 = x_0 - iy_0 + \Delta(z)(x - x_0) \quad \text{und es folgt } \Delta(z) = 1$$

$$\text{für } z \neq z_0 \quad (\text{für } x \neq x_0) \quad \text{also } \Delta(z_0) = 1 \text{ wegen der Stetigkeit.}$$

$$\text{Andererseits für } z = x_0 + iy \quad x_0 - iy = x_0 - iy_0 + \Delta(z)i(y - y_0)$$

$$\Delta(z) = -1 \quad \text{für } z \neq z_0 \quad (\text{für } y \neq y_0) \quad \text{Also } \Delta(z_0) = -1 \neq 1 \quad \square$$

Analog zu den Regeln für Funktionen $g: I \rightarrow \mathbb{R}$ auf dem Intervall, hat man:

2.5 Satz

Ist $f: G \rightarrow \mathbb{C}$ in z_0 komplex diffbar, dann ist f stetig in z_0 .

2.6 Satz

Es seien $f, g: G \rightarrow \mathbb{C}$ in $z_0 \in G$ komplex diffbare Funktionen.

Dann sind auch die Funktionen $f+g$ und $f \cdot g: G \rightarrow \mathbb{C}$ in z_0 komplex diffbar und

$$1) (f+g)'(z_0) = f'(z_0) + g'(z_0)$$

$$2) (f \cdot g)'(z_0) = f'(z_0)g(z_0) + f(z_0)g'(z_0)$$

(Leibnizregel)

2.7 Satz

Ist $f: G \rightarrow \mathbb{C}$ in $z_0 \in G$ komplex diff'bar und $f(z_0) \neq 0$.

Dann ist die Funktion $\frac{1}{f}$ in einer Umgebung von z_0 definiert und komplex diffbar mit $\left(\frac{1}{f}\right)'(z_0) = \frac{-f'(z_0)}{(f(z_0))^2}$

2016-04-25
(2)

2.8 Satz (Kettenregel)

Es seien $U, V \subset \mathbb{C}$ Gebiete, $f: U \rightarrow V$, $g: V \rightarrow \mathbb{C}$. Ist f in z_0 und g in $f(z_0) = w_0$ komplex diffbar, dann ist $g \circ f: U \rightarrow \mathbb{C}$ in z_0 komplex diffbar und

$$(g \circ f)'(z_0) = g'(f(z_0)) \cdot f'(z_0)$$

2.9 Bemerkung

- 1) Diese Regeln beweist man analog wie im Fall von reellen Funktionen.
- 2) Abgesehen von dieser oberflächlichen Analogie ist komplexe Diffbarkeit eine wesentlich tiefere Eigenschaft als reelle Diffbarkeit.
- 3) Jede Funktion $f: G \rightarrow \mathbb{C}$ lässt sich in der Form $f = g + ih$ mit $g, h: G \rightarrow \mathbb{R}$ darstellen. g bzw h heißen **Realteil** bzw. **Imaginärteil** von f .

Wir wollen die komplexe Differenzierbarkeit von f mit der reellen Diffbarkeit von g und h vergleichen.

2.10 Zur Erinnerung:

$g: G \rightarrow \mathbb{R}$, $G \subset \mathbb{C} \cong \mathbb{R}^2$ ein Gebiet, ist in $z_0 = x_0 + iy_0$ diffbar, wenn g sich in z_0 gut durch eine \mathbb{R} -lineare Funktion approximieren lässt, d.h.

$$\exists \Delta_1, \Delta_2: G \rightarrow \mathbb{R}: \quad g(z) = g(z_0) + \Delta_1(z)(x-x_0) + \Delta_2(z)(y-y_0)$$

mit Δ_1, Δ_2 in z_0 stetige Funktionen.

Die Werte $\Delta_1(z_0) = \frac{\partial g}{\partial x}(z_0)$, $\Delta_2(z_0) = \frac{\partial g}{\partial y}(z_0)$ heißen **partielle Ableitungswerte**.

Also:

2.11 Definition

Eine Funktion $f = g + ih: G \rightarrow \mathbb{C}$ heißt in $z_0 = x_0 + iy_0$ **reell diff'bar**, wenn es in z_0 stetige Funktionen $\Delta_1, \Delta_2: G \rightarrow \mathbb{C}$ gibt mit

$$(*) \quad f(z) = f(z_0) + \Delta_1(z)(x-x_0) + \Delta_2(z)(y-y_0)$$

Dabei ist

$$\Delta_1(z_0) = \frac{\partial f}{\partial x}(z_0) = \frac{\partial g}{\partial x}(z_0) + i \frac{\partial h}{\partial x}(z_0)$$

$$\Delta_2(z_0) = \frac{\partial f}{\partial y}(z_0) = \frac{\partial g}{\partial y}(z_0) + i \frac{\partial h}{\partial y}(z_0)$$

Reelle Diffbarkeit ist äquivalent dazu, dass der Realteil und der Imaginärteil

diffbar sind.

In der FUNKTIONENTHEORIE ist es nützlich, reelle Diffbarkeit anders auszudrücken.

2.12 Satz

Sei $f = g + ih: G \rightarrow \mathbb{C}$ eine Funktion, $z_0 \in G$. Äquivalent sind:

- 1) f ist in z_0 reell diffbar
- 2) Es gibt in z_0 stetige Funktionen $A_1, A_2: G \rightarrow \mathbb{C}$, sodass
$$f(z) = f(z_0) + A_1(z)(z - z_0) + A_2(z)(\bar{z} - \bar{z}_0)$$

Beweis

$$z - z_0 = x - x_0 + i(y - y_0)$$

$$\bar{z} - \bar{z}_0 = x - x_0 - i(y - y_0)$$

Also erfüllt f die Bedingung 2). Dann erfüllt mit

$$\Delta_1 = A_1 + A_2, \quad \Delta_2 = i(A_1 - A_2)$$

die Bedingung 1). Umgekehrt:

$$A_1 = \frac{\Delta_1 - i\Delta_2}{2}, \quad A_2 = \frac{\Delta_1 + i\Delta_2}{2}$$

Δ_1, Δ_2 sind in z_0 stetig genau dann, wenn A_1, A_2 in z_0 stetig sind. \square

2.13 Definition

Die Werte $A_1(z) = \frac{\partial f}{\partial z}(z_0)$, $A_2(z) = \frac{\partial f}{\partial \bar{z}}(z_0)$ heißen Wirtinger-Ableitungen von f in z_0 .

$$\text{Es gilt also } \frac{\partial f}{\partial z} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial f}{\partial x} - i \frac{\partial f}{\partial y} \right)$$

$$\frac{\partial f}{\partial \bar{z}} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial f}{\partial x} + i \frac{\partial f}{\partial y} \right)$$

$$\text{bzw. umgekehrt } \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial z} + \frac{\partial f}{\partial \bar{z}}$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = i \left(\frac{\partial f}{\partial z} - \frac{\partial f}{\partial \bar{z}} \right)$$

2.14 Satz

Sei $f: G \rightarrow \mathbb{C}$ eine Funktion auf einem Gebiet und $z_0 \in G$.

Äquivalent sind:

2016-C4-25
(2)

- 1) f ist in z_0 komplex diffbar
- 2) f ist in z_0 reell diffbar und $\frac{\partial f}{\partial z}(z_0) = 0$

Beweis

$$1) \Rightarrow 2)$$

f komplex diffbar in $z_0 \Rightarrow \exists \Delta: G \rightarrow \mathbb{C}$ mit $f(z) = f(z_0) + \Delta(z)(z - z_0)$ mit Δ in z_0 stetig.

Wir können also $A_1(z) = \Delta(z)$ und $A_2(z) = 0$ und setzen $\frac{\partial f}{\partial \bar{z}}(z_0) = 0$.

Umgekehrt: $f(x) = f(z_0) + A_1(z)(z - z_0) + A_2(z)(\bar{z} - \bar{z}_0)$

mit A_1, A_2 stetig in z_0 und $A_2(z_0) = 0$, dann betrachten wir

$$\hat{\Delta}(z) := \begin{cases} A_2(z) \cdot \frac{\bar{z} - \bar{z}_0}{z - z_0}, & \text{für } z \neq z_0 \\ 0 & \text{für } z = z_0 \end{cases}$$

$\hat{\Delta}$ ist in z_0 stetig, da $\left| \frac{\bar{z} - \bar{z}_0}{z - z_0} \right| = 1$ und $A_2(z)$ stetig in z_0 mit $A_2(z_0) = 0$.

Wir setzen $\Delta(z) = A_1(z) + \hat{\Delta}(z)$ und erhalten $f(z) = f(z_0) + \Delta(z)(z - z_0)$.

Also ist f komplex diffbar. \square

2.15 Zusatz

Ist f in z_0 komplex diffbar, so gilt:

$$f'(z_0) = \frac{\partial f}{\partial z}(z_0) = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial f}{\partial z}(z_0) - i \frac{\partial f}{\partial y}(z_0) \right)$$

2.16 Korollar

Eine holomorphe Funktion $f = g + i \cdot h: G \rightarrow \mathbb{C}$ ist in G reell diffbar und genügt dem partiellen Differentialgleichungssystem.

$$(*) \quad \frac{\partial g}{\partial x} = \frac{\partial h}{\partial y}, \quad \frac{\partial g}{\partial y} = -\frac{\partial h}{\partial x}$$

Beweis

$$\text{Es gilt: } 0 = 2 \frac{\partial f}{\partial \bar{z}} = \frac{\partial f}{\partial x} + i \frac{\partial f}{\partial y} = \left(\frac{\partial g}{\partial x} - \frac{\partial h}{\partial y} \right) + i \left(\frac{\partial h}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} \right) \quad \square$$

Man nennt $\frac{\partial g}{\partial x} = \frac{\partial h}{\partial y}, \quad \frac{\partial g}{\partial y} = -\frac{\partial h}{\partial x}$ das partielle Differentialgleichungssystem die Cauchy-Riemannsche Differentialgleichung.

Eine Funktion f auf G ist holomorph

$\Leftrightarrow f$ ist reell diffbar und Real- und Imaginärteil erfüllen die CR-D

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} = \left(2 \frac{\partial}{\partial z}\right) \left(2 \frac{\partial}{\partial \bar{z}}\right)$$

Bemerkung:

Da $f(z) = z$ holomorph ist, sind Polynome $\sum_{n=0}^d a_n(z-z_0)^n$ holomorph.

2.17 Korollar

Sei $f: G \rightarrow \mathbb{C}$ in z_0 komplex diffbar und $f'(z_0) = \frac{\partial f}{\partial z}(z_0) \neq 0$. (1)

Dann erhält die lineare Approximation $z \mapsto f(z_0) + f'(z_0)(z-z_0)$,

$z \mapsto f'(z_0) \cdot z$ Winkel.

Holomorphe Funktionen $f: G \rightarrow \mathbb{C}$ erhalten Winkel in allen Punkten $z_0 \in G$ (2)

mit $f'(z_0) \neq 0$.

Beweis

Die Abbildung $z \mapsto f'(z_0) \cdot z$, also Multiplikation mit $f'(z_0)$ ist eine Drehung. \square

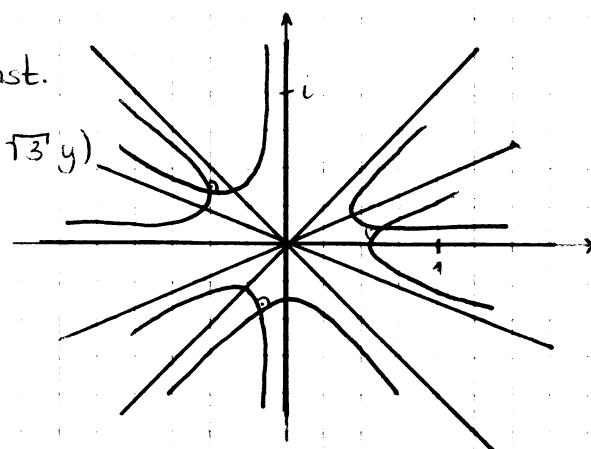
Beispiel

$$f(z) = z^3 = (x+iy)^3 = (x^3 - 3xy^2) + i(3x^2y - y^3)$$

Niveaulinien:

$$x^3 - 3xy^2 = \text{const.}$$

$$x(x - \sqrt[3]{y})(x + \sqrt[3]{y})$$



$$\operatorname{Re}(f) = 0$$

$$\operatorname{Im}(f) = 0$$

3. Wegintegrale

3.1 Definition

Ein Integrationsweg in einem Gebiet $G \subset \mathbb{C}$ ist eine stetige stückweise stetig diffbare Abbildung $\gamma: [a, b] \rightarrow G$.

γ heißt glatt, wenn γ überall diffbar und $\gamma'(t) \neq 0 \quad \forall t \in [a, b]$

γ heißt geschlossen, wenn $\gamma(a) = \gamma(b)$, Anfangspunkt und Endpunkt übereinstimmen.

$\gamma([a, b]) \subset G$ heißt Spur von γ und $L(\gamma) = \int_a^b |\gamma'(t)| dt$ die Bogenlänge von γ .

3.2

In der ANALYSIS III Vorlesung zeigt man, dass Kraftfelder auf \mathbb{R}^2 am besten durch Differentialform dargestellt werden und die Arbeit erklärt wird durch

$$\int_{\gamma} w = \int_a^b (g(\gamma(t)) \gamma'_1(t) + h(\gamma(t)) \gamma'_2(t)) dt$$

erklärt wird, wobei $\gamma = (\gamma_1, \gamma_2): [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$ ein Weg ist.

