

Ox8. OxD Korollar

stetig diffbar

$U \subset \mathbb{R}^n$ offen, $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ mit $\text{rg}(Df(a)) = n$, $k = m - n$. Dann ex. V von a , $W \subset \mathbb{R}^m$ von $b = f(a)$ und eine stetig diffbare Abb. $g: W \rightarrow \mathbb{R}^k$, sol. $f(V) = g^{-1}(0)$, mit $\text{rg}(Dg(b)) = k$, $g(b) = 0$.

Beweis: Einer der $n \times n$ Minoren von $Df(a)$ ist $\neq 0$. Nach umnummerieren der Koordinaten haben wir $\det\left(\frac{\partial f_i}{\partial x_j}\right) \neq 0$ auf \mathbb{R}^m .

Es gibt eine Umg. $V \subset U$ von a , sol. $Df|_V$ konst. Rang n hat und wir können den Rangsatz anwenden.

$\Rightarrow \exists V \subset U$, von a und für $b = (b', b'') = f(a) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m = \mathbb{R}^m$ und stetig diffbare Abb. $h: W' \rightarrow \mathbb{R}^k$, sol. $f(V) = \mathcal{E}_y = \{(y', y'') \mid y' \in W'\text{ und }y'' = h(y')\}$. Dann ist $W = W' \times \mathbb{R}^k$ und $g(y', y'') = y'' - h(y')$ die ges. Abb. \square

Ox8. OxE Satz / Definition

Sei $M = f^{-1}(0) \subset U \subset \mathbb{R}^n$ das Urbild von 0 unter einer stetig diffb. Abb. $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$, $k = n - m \geq 0$. Sei F in a regulär ($Df(a)$ hat max. rg) und $g: V \rightarrow M \subset U \subset \mathbb{R}^n$ mit $V \subset \mathbb{R}^k$ offene Umg. von 0 mit $g(0) = a$, eine lok. reguläre Parametrisierung von M . Dann gilt $T_a M = \text{im}(Dg(0): \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}^m) = \ker(Df(a): \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m)$. Man nennt den \mathbb{R}^k $T_a M \subset \mathbb{R}^m$ den Tangentialraum von M in a .

Bem.: Üblicherweise zeichnet man den $T_a M \subset \mathbb{R}^m$ so an, dass $0 \in T_a M$ mit $a \in \mathbb{R}^n$ übereinstimmt.

Beweis: $\text{Fog}: V \rightarrow \mathbb{R}^m$ ist die Nullabb., da $g(V) \subset M = f^{-1}(0)$.

$\text{Fog} \equiv 0$. Aus der Kettenregel folgt: $0 = D(\text{Fog})(0) = Df(a) \cdot Dg(0)$. Dies zeigt: $\text{im}(Dg(0) \subset \ker(Df(a)) = \{v \in \mathbb{R}^m \mid \langle v, \text{grad}(f_i)(a) \rangle = 0\} \text{ (wobei: } (f_1, \dots, f_m) = f)$.

Andererseits sind beides UVR von \mathbb{R}^k , die, da g und f regulär (in 0 bzw. a) sind, Dimension k bzw. $n - m$.

haben $k=n-m$ impliziert die Gleichheit. \square

Ors. OrI: Satz (Extrema mit Nebenbed.)

Sei $U \subset \mathbb{R}^n$ offen, $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ stetig diffbar. men und $M = \mathbb{R}^m \setminus \{0\}$. Sei $a \in M$ ein Punkt, indem Freigehir ist, und $b \in U$ eine weitere stetig diffbare fkt. Notw. dafür, dass b/fm in a ein lok. Min/Max hat. (d.h. $\exists V$ von a mit $b(x) \geq b(a) \forall x \in V \cap M$ (lok. Min) analog Max.). ist dass $b(a) < \text{grad}(f_i(a)) > b$ liegt. Mit anderen Worten: $\text{grad}(b(a)) = \sum_{i=1}^m \lambda_i \text{grad}(f_i(a))$ gilt. λ_i werden Lagrange-Multiplikatoren genannt.

Bem: Die Bed. $\text{grad}(b(a)) \in \langle \text{grad}(f_i(a)) \rangle = \text{grad}(ch(a)) \perp T_a M$. $T_a M = \mathbb{R}^{n-k} / \langle v, \text{grad}(f_i(a)) \rangle = \mathbb{R}^k$ heißt auch Normalkraum von $T_a M$ im \mathbb{R}^n .

Beweis: Sei $V \subset \mathbb{R}^k$ offen, $k=n-m$ und $g: V \rightarrow M \subset \mathbb{R}^n$ \mathbb{R}^n eine lok. Param. von M mit $g(0)=a$. $b|_M$ hat lok. Ext. in $a \Leftrightarrow$ hog: $V \ni t$ hat. in 0 ein lok. Ext. Mit Ko-ord. (t_1, \dots, t_k) auf V ist also die Bed. $\frac{\partial g(t)}{\partial t_j}(0) \quad j=1 \dots k$ notwendig. Nach ob. $t \in V$ ist zu $C = Dg(t) \cdot Dg(0) = \text{grad}(ch(a)) \cdot Dg(0)$. $\text{grad}(ch(a))$ ist eine $n \times n$ Matrix, $Dg(0)$ eine $n \times k$ Matrix mit Spalten $\frac{\partial g}{\partial t_j}(0) = (\frac{\partial g_i}{\partial t_j}(0))_{i=1 \dots n}^{j=1 \dots k}$. Für $\text{grad}(ch(a)) \cdot \frac{\partial g}{\partial t_j}(0) \geq 0$ ist notwendig. Die Vektoren $\frac{\partial g}{\partial t_j}(0) \quad j=1 \dots k$ spannen den \mathbb{R}^k auf nach Ors. OrI: $\text{grad}(ch(a)) \in T_a M = \langle \text{grad}(f_i(a)) \rangle \quad (i=1 \dots m)$ ist notwendig.

Beispiel: $M = S^{n-1} = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \|x\|^2 = 1\}$, $h(x) = \sum_{i=1}^n a_i x_i$,

$\text{grad}(h(x)) = (a_i) \quad i=1 \dots n$. $N(h)$ sind Hyperebenen:

$\sum_i a_i x_i = c$. $b|_M$ hat in $x = \frac{a}{\|a\|}$ lok. Ext. $\text{grad}(h) = (a_1 \dots a_n)$ $\Rightarrow \text{grad}(f_i(x)) \quad (f_i = \sum x_i^2) = 1 < 2x_i \Rightarrow (a_i)$ und $(x_i) \in S^{n-1}$ sind abh. $\Rightarrow x_i = \pm \frac{a}{\|a\|}$.

Ex. 0+11 Motivation

Wir haben gesahen, dass Log. eines diff. G.S. $M = \{F_1(x) = 0, \dots, F_m(x) = 0\} \subset \mathbb{R}^n$ in reg. Punkten mit $n-m$ freien Parametern lokale param. lassen. Die lok. Param. ist dabei eine lok. klin. oder Projektion von M auf ge-
eignete Koordinaten, die "lok."? Welche Projektionen man wählt, kann wichtig sein, welche Minoran. $Df(x) = \left(\frac{\partial f_i}{\partial x_j}\right)_{ij}$ nicht verschwinden. Für die Kugeloberfläche $S^2 \subset \mathbb{R}^3$ bekommen wir auf diese Weise $6 = 2 \cdot 3$ param. von
Kugelpunkten. Aber es gibt auch andere kann. z.B. Kugel-
koord. $(r, \varphi, \theta) \mapsto (\cos(\varphi)\cos(\theta), \cos(\varphi)\sin(\theta), \sin(\varphi))$
 $I. \frac{\pi}{2}; II. \frac{\pi}{2} [x] 0; 2\pi \rightarrow \mathbb{R}^3$. Diese Lk. taucht so häufig auf,
dass sie einen Namen verdient.

Ex. 0+12 Definition

Ein top. (meist stetig) Raum M heißt n -dim. Mannig-
faltigkeit, wenn es zu jedem Punkt $P \in M$ eine offene Umg.
 $U = U(P) \subset M$ und eine bijective in beiden Richt. stetige
Ab. $\varphi: U \rightarrow V \subset \mathbb{R}^n$, wobei V offen ist. Man nennt das
Paar (U, φ) eine Karte auf M und die Komp. von φ
lok. Koord. Eine Kollektion $A = \{\varphi_i: U_i \rightarrow V_i \subset \mathbb{R}^n\}_{i \in I}$
 $\subset M$ nennt man einen Atlas. von M .

Ex. 0+13 Beispiel

a) S^{n-1} Sphäre.

b) Allgemein $F: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ stetig diffbar, C regulärer Wert.
 $M = F^{-1}(C)$ ist eine Mannigfaltigkeit der Dim. $n-1$ nach
dem Satz über imp. Fkt.

Bsp.: 1) Weitldeit der Dim (Mann.) ist nicht trivial.

2) In den Bsp. haben die Abb. (Umz.) $U = F^{-1}(V) \subset \mathbb{R}^n$
eine zusätzliche Struktur, sind diffbar.

Für allg. (top.) Mannigfaltigkeit macht die Forderung, dass φ' diffbar ist, keinen Sinn, da wir nicht wissen was eine "Abb. in einen top. Raum ist".

Def. 9.14. Definition

Ein Atlas \mathcal{A} einer Mannigfaltigkeit heißt diffbar, wenn die auf Karten U_i definierten Übergangsabb. $\varphi_{ij}^{-1} \circ \varphi_j : \varphi_j(U_j \cap U_i) \rightarrow \varphi_i(U_i \cap U_j)$ diffbar sind.

Eine weitere Karte (U, φ) von M heißt mit dem diffb. Atlas \mathcal{A} verträglich, wenn auch die $\varphi_i \circ \varphi^{-1} : \varphi(U_i \cap U) \rightarrow \varphi_i(U_i \cap U)$ in beiden Richtungen stetig diffbar ist. $V(U_i, k) \in A$ für k . Ein diffb. Atlas auf M ist die $\tilde{\mathcal{A}} = \tilde{\mathcal{E}}(U, \varphi)$ Karten von M (die m. A verträglich sind) ist dann ebenfalls ein diffb. Atlas. $\tilde{\mathcal{A}}$ ist man. Atlas. Eine diffbare Mf. der Dimension n ist eine top. Mf. zum mit einem V mit. Atlas. Eine Abb. $F: M \rightarrow N$ zw. diff. Mf. ist eine V Abb., est. $\varphi \circ F \circ \varphi^{-1}: \varphi(V \cap F^{-1}(V)) \xrightarrow{\text{stetige diffb.}} \varphi(V)$ diffbar ist.