

6.1.5 Satz (Jordansche Normalform)

Sei $A \in K^{n \times n}$ eine quadratische Matrix, deren charakteristisches Polynom

$$\chi_A(x) = \det(A - xE_n) \in K[x]$$

vollständig in Linearfaktoren zerfällt. Dann existiert eine Basis von K^n bezüglich der die lineare Abbildung A in Jordannormalform ist, d.h. $\exists S \in GL(n, K)$

$$A \sim SAS^{-1} = J = \begin{pmatrix} J(\lambda_1, v_1) & & \\ & \ddots & \\ & & J(\lambda_r, v_r) \end{pmatrix}$$

wobei $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ die nicht notwendig von einander verschiedene Eigenwerte von A sind und

$$J(\lambda, v) = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & & 0 \\ & \ddots & \ddots & \\ 0 & & & 1 \\ & & & \lambda \end{pmatrix} \in K^{v \times v} \text{ ist.}$$

Beweis Wir fassen $M = K^n$ als ein $K[x]$ -Modul auf, auf dem x durch A operiert. Dann gilt für die Basis

$$e_i = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \text{ } i\text{-te Position}$$

$x e_i = A e_i$. Wählen wir e_1, \dots, e_n als ein Erzeugendensystem von M $0 \leftarrow M \leftarrow K[x]^n \xleftarrow{(xE_n - A)} K[x]^n$

dann ist $(xE_n - A)$ die Matrix deren Spalten die Relationen ~~beschreibt~~ $K[x]$ -Modul der e_i beschreibt.

Die Matrix $x E - A$ lässt sich vermöge Zeilen- und Spaltenoperation über $K[x]$ in Diagonalgestalt bringen.

$$(xE - A) \sim S(xE - A)T = B \quad S, T \in GL(n, K[x])$$

$$B = \begin{pmatrix} b_{11} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & b_{nn} \end{pmatrix} \quad \det(B) = u \cdot \det(xE - A), \quad u \in K^* \text{ eine Einheit}$$

folgt e_1, \dots, e_n zerfallen ebenfalls in Linearfaktoren und mit dem chinesischen Restsatz

$$M \cong \frac{K[x]}{(x-\lambda_1)^{v_1}} \oplus \dots \oplus \frac{K[x]}{(x-\lambda_r)^{v_r}}$$

$K[x]$ hat die K -Vektorraumbasis
 $1, (x-\lambda), (x-\lambda)^2, \dots, (x-\lambda)^{v-1}$

Bezüglich dieser Basis operiert $(x-\lambda)$ durch die Matrix

$$\begin{pmatrix} 0 & & & & 0 \\ 1 & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & 1 & & \\ 0 & \dots & & 1 & 0 \end{pmatrix} \text{ also } x = (x-\lambda) + \lambda \text{ operiert durch die Matrix } \begin{pmatrix} \lambda & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda \end{pmatrix}$$

Bzgl der Basis in der umgekehrten Reihenfolge

$$(x-\lambda)^{v-1}, \dots, (x-\lambda), 1$$

operiert x und damit A auf diesen Summanden von M

vermöge $\begin{pmatrix} \lambda & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda \end{pmatrix}$

Der Satz folgt. \square

Wir haben jetzt verschiedene Darstellungen von Präsentationsmatrizen von Modul über Hauptidealringen kennengelernt.

Die folgende Wahl ist kanonisch bis auf Einheiten.

0.16 Satz + Def (Elementarzerfallsatz); Sei R ein Hauptidealring und $A \in R^{m \times n}$ eine Präsentationsmatrix.

Dann gibt es Matrizen $S \in GL(m, R)$, $T \in GL(n, R)$,

so dass $SA_T = \begin{pmatrix} d_1 & & & & 0 \\ & d_2 & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & d_r & \\ 0 & & & & \underbrace{0 \dots 0}_{n-r} \end{pmatrix}$ sodass $d_1 | d_2 | d_3 | \dots | d_n$

Man nennt d_1, \dots, d_r die Elementarteiler von A .

Beweis. Dass wir A in Diagonalform bringen können

$$A \sim \begin{pmatrix} a_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & b \end{pmatrix} \text{ haben wir schon gezeigt.}$$

Für $d \times d$ -Matrizen $\begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & b \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} d & 0 \\ 0 & e \end{pmatrix}$ wobei

$$d = \text{ggT}(a, b). \text{ Wegen } \det \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix} = ab \sim \det \begin{pmatrix} d & 0 \\ 0 & e \end{pmatrix} = de$$

$$\text{und } \text{ggT}(a, b) \cdot \text{kgV}(a, b) = ab \text{ folgt } e \sim \text{kgV}(a, b),$$

insbesondere gilt $d | e$.

Wenden wir dies iterativ an, so erhalten wir schließlich

$$\left(\begin{array}{ccc|c} d_1 & & & 0 \\ & \ddots & & \\ & & d_r & \\ \hline & & & 0 \end{array} \right) \text{ mit } d_1 | d_2 | d_3 \dots | d_r$$

Bem: 1) Es gilt $d_1 \sim \text{ggT}(a_{11}, \dots, a_{1n})$

$$A = d_1 A', \quad f_1 = \text{ggT}(a_{11}', \dots, a_{1n}') \text{ so ergibt sich}$$

$$d_2 = d_1 f_1 \text{ usw.}$$

2) Eine andere Möglichkeit d_1, \dots, d_r zu bestimmen ist die Fittingideale

$F_k = \text{Ideal erzeugten, } k\text{-ten Minoren}$ zu bestimmen
sämtlichen

$$R \supseteq F_1 \supseteq F_2 \supseteq \dots \supseteq F_r$$

Dann gilt, da SAT und A die gleichen Fittingideale haben

(ohne Beweis) dass $F_1 = (d_1), F_2 = (d_1 d_2), \dots, F_r = (d_1 \dots d_r)$

Beispiel: Betrachte $\begin{pmatrix} 2 & 6 & 8 \\ 3 & 1 & 2 \\ 9 & 5 & 4 \end{pmatrix} \in \mathbb{Z}^{3 \times 3}$

$$F_1 = (1), F_2 = (-14, -20, 4, -44, -64, -16, 6, -6, 6) = (2)$$

$$F_3 = (2(-6) - 6(-6) + 8 \cdot 6) = (6(-2 + 6 + 8)) = 2 \cdot 36$$

$$A \sim \begin{pmatrix} 1 & & 0 \\ & 2 & \\ 0 & & 36 \end{pmatrix}$$

□

Um die Algorithmen in diesem Paragraphen anzuwenden, müssen wir die ggT 's berechnen. Faktorisieren ist keine gute Idee.

6.17 Def Ein euklidischer Ring ist ein Paar (R, δ) , wobei $\delta: R \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{N} = \mathbb{Z}_{\geq 0}$ und R Integritätsring sodass jedes Element $a, b \in R \setminus \{0\}$ ein Quotient q und ein Rest r existiert $a = qb + r$, wobei $\delta(r) < \delta(b)$ oder $r=0$

Beispiele 1) $(\mathbb{Z}, \|\cdot\|)$ ist euklidisch

2) $(K[x], \deg)$ K Körper "

3) $\mathbb{Z}[i] = \{m + in \mid m, n \in \mathbb{Z}\}$ ist ein euklidischer

Ring mit $\delta(m+in) = |m+in|^2 = m^2 + n^2$

Beweis: $a, b \in \mathbb{Z}[i]$, $b \neq 0$

$$\frac{a}{b} = \frac{a \cdot \bar{b}}{|b|^2} \in \mathbb{Q}[i]$$

Wir wählen $x, y \in \mathbb{Z}$ mit $|\operatorname{Re}(\frac{a}{b}) - x| \leq \frac{1}{2}$,
 $|\operatorname{Im}(\frac{a}{b}) - y| \leq \frac{1}{2}$.

Dann gilt: $|\frac{a}{b} - (x+iy)|^2 \leq \frac{1}{2} \sqrt{2} < 1$

Für $q = x+iy$ gilt dann

$$|r|^2 = |a - qb|^2 = \underbrace{|\frac{a}{b} - q|^2}_{\leq \frac{1}{2}} \cdot |b|^2 < |b|^2$$

Also $a = qb + r$ hat die gewünschte Eigenschaft.

6.18 Satz Euklidische Ringe sind Hauptidealringe.

Beweis Sei $I \in R$ ein Ideal $\neq (0)$ und $a \in I \setminus \{0\}$

ein Element für das $\delta(b) \in \mathbb{N}$ minimal ist unter allen

$\delta(b)$, $a \in I \setminus \{0\}$. Ist $a \in I$ und

$$a = qb + r \quad \text{mit } \delta(r) < \delta(b) \text{ oder } r = 0$$

so folgt $r \in I$ und daher $r = 0$ nach Wahl von b

Also $I = (a)$ \square

6.19 Erweiterter Euklidischer Algorithmus

Input (R, δ) euklidischer Ring.

$$a, b \in R \setminus \{0\}$$

Output $d = \gcd(a, b)$ und eine Darstellung

$$d = ua + vb \quad \text{mit } u, v \in R$$

(Bezout-Darstellung), u, v : Bezoutkoeffizienten.

1. Initialisierung

$$a_0 = a$$

$$a_1 = b$$

$$u_0 = 1$$

$$v_0 = 0$$

$$u_1 = 0$$

$$v_1 = 1$$

$$n = 1$$

2. Schleife while $a_n \neq 0$ do (

Berechne $a_{n+1} = a_{n-1} - q_n a_n$ mit $\delta(a_{n+1}) < \delta(a_n)$
oder $a_{n+1} = 0$

$$\begin{aligned} 2) \quad u_{n+1} &= u_{n-1} - q_n u_n \\ v_{n+1} &= v_{n-1} + q_n v_n \end{aligned} \quad n = n+1 \quad \Bigg)$$

3. Return $l = n-1$; $d = a_2$ und $u = u_2, v = v_2$

Beweis der Korrektheit

1) Terminierung: Da für $a_{n+1} \neq 0$ $g(a_{n+1}) < g(a_n)$ und diese Werte in $\mathbb{Z}_{\geq 0}$ sind bricht das Verfahren ab mit $a_2 \neq 0$ und $a_{2+1} = 0$

2) a_2 ist der $\text{ggT}(a, b)$.

• Sei $d = \text{ggT}(a, b)$ $d | a_0, d | a_1 \Rightarrow d | a_2, \dots, d | a_n \forall n$
also insbesondere $d | a_2$. Umgekehrt, aus $a_{2+1} = 0$

folgt $a_2 | a_{2-1} \Rightarrow a_2 | a_{2-2}$ usw. $a_2 | a_1 = 0$ und

$\text{ggT}(a, b) | a_2 | \text{ggT}(a, b) \Rightarrow a_2 = \text{ggT}(a, b)$
Bis auf eine Einheit

3) Für die Bézout Darstellung zeigen wir, dass

$$a_n = u_n a + v_n b \quad \forall n \text{ gilt.}$$

Das ist richtig für $n=0$ und $n=1$

$$a_{n+1} = a_{n-1} - q_n a_n$$

$$\stackrel{IV}{=} (u_{n-1} a + v_{n-1} b) - q_n (u_n a + v_n b)$$

$$= (u_{n-1} - q_n u_n) a + (v_{n-1} - q_n v_n) b$$

$$= u_{n+1} a + v_{n+1} b \quad \square$$

Beispiel $\text{ggT}(369, 192) = ?$

n	a_n	q_n	u_n	v_n
0	369	-	1	0
1	192	1	0	1
2	177	1	1	-1
3	15	11	-1	2
4	12	1	12	23
5	3	4	-13	25
	0		64	-233

$$369 = 3 \cdot 123$$

$$192 = 3 \cdot 64$$

$$3 = -13(369) + 25 \cdot 192$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 6 & 8 \\ 3 & 1 & 2 \\ 9 & 5 & 4 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 6 & 2 & 8 \\ 5 & 8 & 4 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 6 & -16 & -4 \\ 5 & -6 & -6 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 16 \\ 0 & 6 & 6 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 6 & -18 \end{pmatrix}$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & * \\ 0 & 0 & 36 \end{pmatrix}$$

§ Körpererweiterungen

7.1 Def Eine Körpererweiterung ist eine Inklusion, ~~da~~
 $K \subset L$ von zwei Körpern.

K heißt Unterkörper von L , L Oberkörper von K .
 L ist dann ein K -Vektorraum der Grad der Körpererweiterung

$$[L:K] = \dim_K L$$

Ist $[L:K] < \infty$, dann spricht man von einer endlichen Körpererweiterung

Beispiele $\mathbb{R} \subset \mathbb{C}$, $[\mathbb{C}:\mathbb{R}] = 2$

$[\mathbb{R}:\mathbb{Q}] = \infty$, da \mathbb{R} überabzählbar ist

2) $\sqrt{2}$, $\mathbb{Q}[\sqrt{2}] \subset \mathbb{R}$

$$a + b\sqrt{2} \quad | a, b \in \mathbb{Q}$$

$$[\mathbb{Q}[\sqrt{2}]:\mathbb{Q}] = 2.$$

7.2 Satz Seien $K \subset L \subset M$ Körpererweiterungen

Dann gilt $[M:K] = [M:L] \cdot [L:K]$

Beweis Ist $[M:L] = \infty$ oder $[L:K] = \infty$ dann ist auch $[M:K] = \infty$. Sei also $[M:L] = n < \infty$,

$[L:K] = m < \infty$ etwa $y_1, \dots, y_n \in M$ eine Basis von M als L -Vektorraum und $x_1, \dots, x_m \in L$ eine Basis von L als K -Vektorraum. Wir zeigen $x_i y_j$ bilden eine Basis von M .

Erzeugung Sei $z \in M$ dann ist $z = \sum_{j=1}^n c_j y_j$
mit $c_j \in L$ und jedes c_j ist eine Linearkombination der x_i also $c_j = \sum_{i=1}^m c_{ij} x_i$

$$\text{Also } z = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m c_{ij} x_j y_i$$

Lineare Unabhängigkeit:

$$0 = \sum_{i=1}^n \left(\sum_{j=1}^m c_{ij} x_j \right) y_i$$

Dann folgt aus Linearer Unabhängigkeit der y_i :

$$0 = \sum_{j=1}^m c_{ij} x_j \quad \forall i$$

Unabhängigkeit von $x_1, \dots, x_n \in L$ über K gibt

$$c_{ij} = 0 \quad \forall i, j$$

□

7.3 Def Sei $K \subset L$ eine Körpererweiterung und $a \in L$.

a heißt algebraisch über K , wenn a einer algebraischen Gleichung $a^n + c_1 a^{n-1} + \dots + c_n = 0$

genügt mit $c_1, \dots, c_n \in K$. Mit anderen Worten, wenn der Substitutionshomomorphismus $\varphi: K[x] \rightarrow L$

$$x \mapsto a$$

einen nicht trivialen Kern hat. Der normierte Erzeuger \mathcal{f} von $\ker \varphi$ heißt das Minimalpolynom von a über K .

Ist $a \in L$ nicht algebraisch, dann nennt man a

transzendent über K . Ist jedes Element von L

algebraisch über K , dann nennt man $K \subset L$ eine

algebraische Körpererweiterung.

7.4 Satz Sei $a \in L \supset K$ algebraisch über

K . Dann ist

$$K[a] \cong K[x] / \langle \mathcal{f} \rangle, \text{ wobei } \mathcal{f} \text{ Minimalpolynom}$$

ein Körper. Insbes. ist \mathcal{f} irreduzibel.

Beweis: Angenommen $\mathcal{f} = g \cdot h \Rightarrow 0 = \mathcal{f}(a) = g(a) \cdot h(a) \in L$

$\Rightarrow g(a) = 0$ oder $h(a) = 0$, etwa $g(a) = 0$

Dann liegt $g \in \ker \varphi = \langle \mathcal{f} \rangle$

also $\mathcal{f} | g | h \Rightarrow \mathcal{f} \sim g$ gleich bis auf eine Einheit

$\Rightarrow h \in K^\times$ also f ist irreduzibel.

In Hauptidealringen erzeugen irreduzible Elemente maximale Ideale

$$(f) \subset \mathfrak{f} = (g) \subsetneq K[x]$$

$g|f \Rightarrow (f) = (g)$ also (f) maximales Ideal

und deshalb $K[a] = K[x]_{(f)}$ ein Körper

Beispiel: $\mathbb{Q}[\sqrt{2}] / \mathbb{Q}$ $f = x^2 - 2$ ist das Minimalpolynom da

$\mathbb{Q} \neq \mathbb{Q}$. $\mathbb{Q}[\sqrt{2}] \cong \mathbb{Q}[x]_{(f)}$ ein Körper.

ii). p Primzahl, $\mathbb{Q}[\sqrt[n]{p}]$ ist ein Körper von Grad n

über \mathbb{Q} $x^n - p \in \ker \psi \subset \mathbb{Q}[x]$ und ist irreduzibel nach Eisenstein

$\mathbb{Q}[\sqrt[n]{p}] \cong \mathbb{Q}[x]_{(f)}$ hat als Basis $1, x, \dots, x^{n-1}$

7.5 Corollar $a \in L$ algebraisch über K und f sein Minimalpolynom. Dann gilt $[K[a] : K] = \deg f$.

Bew. $1, x, x^{n-1}$, $n = \deg f$ werden aus einer Basis von $K[a] \cong K[x]_{(f)}$ abgebildet \square

Bem. Für das Rechnen in $K[a] \cong \frac{K[x]}{\langle f \rangle}$ reicht es

f zu kennen. Um das Inverse $in g(a)$ zu bestimmen

für $g \in K[x]$ Polynom von $\deg g < \deg f$

zu bestimmen berechnen wir den $gg^{-1} \pmod{f} = 1$ und dessen Bezugsdarstellung

$$1 = uf + vg$$

$\Rightarrow v(a) \cdot g(a) = 1$ also $v(a) = g(a)^{-1} \square K \subset L$

7.6 Satz Jede endliche Körpererweiterung ist algebraisch.

Bew. $n = [L : K] < \infty$ und $a \in L$. Dann sind die

Elemente $1, a, a^2, \dots, a^n$ linear abhängig über K ,

Eine normierte Abhängigkeitsrelation zeigt a ist algebraisch über K \square

7.7 Def Sei $K \subset L$ eine Körpererweiterung und

$a_1, \dots, a_n \in L$. Dann bezeichnet

$$K(a_1, \dots, a_n) \subset L$$

den kleinsten Unterkörper in L , der K und a_1, \dots, a_n enthält, den von a_1, \dots, a_n erzeugte Unterkörper Erweiterung:

$K(a_1, \dots, a_n)$ ist das Bild ν

von $k[x_1, \dots, x_n]$ unter dem Substitutionshomo $x_i \mapsto a_i$

Es gilt $K(a_1, \dots, a_n) \cong Q(K(a_1, \dots, a_n))$

in der Tat $k(a_1, \dots, a_n) \subset L$

$$\uparrow$$
$$Q(K(a_1, \dots, a_n))$$

Also $Q(K(a_1, \dots, a_n))$ wird auf einen Unterkörper ν von L inj. abgebildet. Dieser ist der kleinste Körper der K und a_1, \dots, a_n enthält.

Beispiel: $a \in L$ alg. über K dann $K(a) = k(a)$

ist $a \in L$ transzendent dann $k(a) \cong K[x]$ also kein Körper ist und $k(a) \neq k(a) \cong Q(K[x])$

7.6 Satz $K \subset L$ Körpererweiterung $(a_1, \dots, a_n) \in L$ algebraisch über K . Dann gilt

1) $K(a_1, \dots, a_n) = K(a_1, \dots, a_n)$ und

2) $[K(a_1, \dots, a_n) : K] < \infty$

Beweis: 1) Induktion nach n .

a_1 algebraisch $\Rightarrow K(a_1) = k(a_1)$ haben wir gesehen.

$$K(a_1, a_2) = K(a_1)(a_2) \cong K(a_1)[a_2] \cong K(a_1)(a_2) = k(a_1, a_2)$$

Allgemeiner $K(a_1, \dots, a_i) = K(a_1, \dots, a_i)$ schon gezeigt

$$K(a_1, \dots, a_i, a_{i+1}) = K(a_1, \dots, a_i)(a_{i+1}) \cong K(a_1, \dots, a_i)[a_{i+1}] = k(a_1, \dots, a_{i+1})$$

Also $K(a_1, \dots, a_n) \supset K(a_1, \dots, a_{n-1}) \supset \dots \supset K(a_1) \supset K$ ist ein Turm von endlichen Körpererweiterungen und damit eine

endliche Körpererweiterung vom Grad

$$\prod_{i=1}^n [K(a_1, \dots, a_i) : K(a_1, \dots, a_{i-1})]$$

7.8 Satz (Turmsatz) $K \subset L \subset M$

Körpererweiterungen, $M \supset K$ ist algebraisch genau dann, wenn $L \subset M$ und $K \subset L$ algebraische Körpererweiterungen sind.

Beweis: " \Rightarrow " trivial

" \Leftarrow " Sei $z \in M$, z algebraisch über L

$$\Rightarrow \exists z^n + c_1 z^{n-1} + \dots + c_n = 0 \text{ mit } c_i \in L$$

$\Rightarrow z$ ist algebraisch über $K(a_1, \dots, a_n)$. Also

z ist in der endlichen Körpererweiterung $K(a_1, \dots, a_n, z)$ enthalten, also z ist algebraisch über K . \square

7.8 Def und Satz Sei $K \subset L$ eine Körpererweiterung

Dann ~~definiert~~ $\bar{K}^L = \{a \in L \mid a \text{ ist algebraisch über } K\}$
algebraischer Abschluss von K in L . Dies ist ein Unterkörper.

Beweis $a, b \in \bar{K}^L \Rightarrow a+b, a \cdot b, \frac{a}{b} \in \bar{K}^L$
(also \bar{K}^L ist ein Körper \square)

Ein Körper L heißt algebraisch abgeschlossen, wenn jedes nicht konstante Polynom $f \in L[x]$ eine Nullstelle in L hat.

Äquivalent, wenn jedes nicht konstante Polynom f in Linearfaktoren in $L[x]$ zerfällt.

Fundamentalsatz der Algebra. \mathbb{C} ist ein algebraisch abgeschlossener Körper (ein Satz aus der Funktionentheorie)

7.10 Satz Sei $K \subset L$ eine Körpererweiterung, wobei K und L ein algebraisch abgeschlossener Körper.

Dann ist auch \bar{K}^L ein algebraisch abgeschlossener

Körper.

Beispiel $\overline{\mathbb{Q}} = \overline{\mathbb{Q}^{\mathbb{Q}}}$ ist algebraisch abgeschlossen

$\{a \in \mathbb{C} \mid a \text{ ist algebraisch über } \mathbb{Q}\}$

Satz (Cantor) $\overline{\mathbb{Q}}$ ist abzählbar. Insbesondere gibt es transzendente Zahlen in \mathbb{R} und \mathbb{C} da \mathbb{R} überabzählbar ist.

Beweis: Sei $\mathbb{Q}[x] = \bigcup_{n=0}^{\infty} \underbrace{\{F \in \mathbb{Q}[x] \mid \deg F = n\}}_{\cong \mathbb{Q}^{n+1}}$

ist als abzählbare Vereinigung von abzählbaren Mengen abzählbar.

$\overline{\mathbb{Q}} = \bigcup_{F \in \mathbb{Q}[x]} \{a \text{ Nullstelle von } F\}$ eine abzählbare Vereinigung von endlichen Mengen, also auch abzählbar.

