

SM unbeschränkte Operatoren

11 - 1

Motivation: In Kapitel 1 haben wir gesehen, dass $A: H \rightarrow H$ stetig ist, wenn A beschränkt ist - falls $\dim H < \infty$ ist.

Für den $H = \infty$ gibt es Operatoren, die beschränkt aber nicht stetig sind (also unbeschränkte lineare Operatoren). Nachdem wir also beschränkte lineare Operatoren betrachtet haben, werden wir uns nun unbeschränkten zuwenden.

11.1 Beispiel: $H = L^2(\mathbb{R}) = \{f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C} \text{ messbar} \mid \int |f(t)|^2 dt < \infty\}$.

Betrachte $(Qf)(t) := t f(t)$, der „Ortsoperator“. Dann ist Q definitiv nicht beschränkt, denn für $f = \chi_{[n, n+1]}$ ist $\|f\|_2^2 = \int |\chi_{[n, n+1]}(t)|^2 dt = 1$ aber $\|Qf\|_2^2 = \int t^2 |\chi_{[n, n+1]}(t)|^2 dt = \int t^2 dt \geq n^2$. Q ist also nicht einmal auf ganz H definiert, dann es gibt f mit $Qf \notin H$.

Selbiges gilt für den „Impulsoperator“ $(Pf)(t) := i f'(t)$.

P ist unbeschränkt und nicht auf ganz H definiert.

Insofern sollten wir für das Studium von unbeschränkten Operatoren eine Verkleinerung des Definitionsbereichs zulassen. Ziel ist, zu verstehen, wie viel das auf den Operator einfließt und wie viel man in die Theorie für beschränkte Operatoren auch für unbeschränkte erhalten kann.

11.2 Definition: Sei H ein Hilbertraum.

- (a) Ein (unbeschränkter) Operator T auf H ist gegeben durch
 $T: D(T) \rightarrow H$ linear, wobei $D(T) \subseteq H$ ein linearer Teilraum ist, der Definitionsbereich von T .
- (b) Ist $\overline{D(T)} = H$, so heißt T abkt definiert.
- (c) $G(T) := \{(x, Tx) \mid x \in D(T)\} \subseteq H \times H$ heißt Graph von T .
- (d) Ein Operator T_2 heißt Erweiterung von T_1 ($T_1 \subset T_2$), falls $D(T_1) \subseteq D(T_2)$ und $T_1x = T_2x \quad \forall x \in D(T_1)$.
Äquivalent: $G(T_1) \subseteq G(T_2)$
- (e) T heißt abschlossen, falls $G(T)$ abgeschlossen ist.
- (f) T heißt abschreißbar, falls $\overline{G(T)}$ Graph eines Operators ist. Schreibe \overline{T} für den Abschluss von T (also $T \subseteq \overline{T}$).

11.3 Bemerkung: (a) Sind H_1, H_2 Hilberträume, so ist $H_1 \oplus H_2$ ein Hilbertraum ($H_1 \oplus H_2$) per $\langle (x_1, y_1), (x_2, y_2) \rangle := \langle x_1, x_2 \rangle + c \langle y_1, y_2 \rangle$.
Sind Bts $(x_n, y_n) \rightarrow (x, y)$ äquivalent zu $x_n \rightarrow x$ und $y_n \rightarrow y$.
Ein Operator T ist also abgeschlossen genau dann, wenn $x_n \rightarrow x$ und $Tx_n \rightarrow y$ äquivalent: $x \in D(T)$ und $Tx = y$. (Siehe 4.15)
Ist sogar $D(T) = H_1$, so ist T stetig (und also beschränkt). (4.17).
(Siehe die Charakterisierung von Stetigkeit über den Graphen, 4.16).

- (b) Ein Teilraum $L \subseteq H \oplus H$ ist Graph eines Operators genau dann, wenn $\{(x, y) \in L \mid x = 0\} = \{(0, 0)\}$ ist.

Bew: " \Leftarrow " $x = 0 \Rightarrow (x, y) = (x, Tx) = (0, 0)$

" \Leftarrow " $D(T) := \{x \in H \mid \exists y \in H : (x, y) \in L\}$. Setze $Tx := y$ für $(x, y) \in L$.

L wohldefiniert: $(x_1, y_1), (x_2, y_2) \in L \Rightarrow (0, y_1 - y_2) \in L$, d.h. $y_1 = y_2$. \square

- (c) T ist abschreibbar, falls $x_n \rightarrow 0, T x_n \rightarrow y \quad (\forall n \in \mathbb{N})(T) \Rightarrow y = 0$
 (dann gilt $(0, y) \in \overline{G(T)}$ und $\{(x, y) \in \overline{G(T)} \mid x \neq 0\} = \{(0, 0)\}$)
- (d) Ist $T: D(T) \rightarrow H$ injektiv, so ist T genau dann abgeschlossen,
 wenn $T^{-1}(\cap D(T)^{\perp}) = \text{Bild } T$ abgeschlossen ist.
- (e) Die Komposition von abgeschlossenen Operatoren (\wedge passende
 Definitionsbereiche) ist in Allgemeinheit abgeschlossen.
 Es gibt sogar Beispiele von stetigen linearer Operatoren S und
 abgeschlossenen linearer Operatoren T , so dass ST nicht abgeschlossen
 ist.

Wie steht es um \wedge der Existenz von adjungierten Operatoren aus?
 Schon in Fall beschränkter Operatoren müssen wir oben etwas an Theorie
 benötigen (siehe 6.4).

11.4 Satz: Sei T dicht definiert auf H . Dann gilt:

- (a) $D(T^*) := \{y \in H \mid \exists \text{ stetig auf } D(T) \subset H \text{ BT or linear}\}$
 Teilraum.
- (b) Für jedes $y \in D(T^*)$ gibt es genau ein $T^*y \in H$ mit
 $\langle Tx, y \rangle = \langle x, T^*y \rangle \quad \forall x \in D(T)$.
- Der Operator $T^*: D(T^*) \rightarrow H$ ist dann linear,

(c) $\cap G(T^*)$ ist abgeschlossen, dh. T^* ist abgeschlossen.

Genauer gilt $G(T^*) = V(G(T)^\perp) = (V G(T))^\perp$ für den unitären
 Operator $V: H \oplus H \rightarrow H \oplus H$ mit $V^2 = -1$.
 $(x, y) \mapsto (y, -x)$

Es gilt: $H \oplus H = \overline{V G(T)} \oplus G(T^*)$ und $\ker T^* = (\text{Bild } T)^\perp$.

- (d) Ist T abgeschlossen, so gilt $T T^{**} = T$, $D(T^*) \subset H$ dicht,
 (e) $D(T^*) \subset H$ dicht $\Leftrightarrow T$ abschreibbar ; T abschreibbar $\Rightarrow F = T^{**}$
 (f) $T \subseteq S \Rightarrow S^* \subseteq T^*$

Beweis: (a) Setze $f_y(x) := \langle Tx, y \rangle$. $f_{\lambda y + \mu z}(x) = \bar{\lambda} f_y(x) + \bar{\mu} f_z(x) \quad \forall x \in D(T)$,
da $\langle \cdot, \cdot \rangle$ antilinear in 2. Koprojekt $\Rightarrow D(T^*)$ linear TR.

(b) Betrachte $f_y: D(T) \rightarrow \mathbb{C}$

$$\begin{matrix} & & & & \\ & x & \longmapsto & \langle Tx, y \rangle & \end{matrix}$$
 stetig für $y \in D(T^*)$, also beschränkt,

d.h. $|f_y(x)| \leq C \|x\| \quad \forall x \Rightarrow f_y$ lässt sich zu \tilde{f}_y stetig, linear
auf $\overline{D(T)} = H$ fortsetzen (1.12) $\stackrel{5.17}{\Rightarrow} \exists z \in H, \tilde{f}_y(x) = \langle x, z \rangle$,

d.h. $\langle Tx, y \rangle = f_y(x) = \langle x, z \rangle \quad \forall x \in D(T)$. Setze $T^*y = z$
und verfahren nach, dass linear.

$$\text{Endl.: } \langle x, T_1^*y \rangle = \langle Tx, y \rangle = \langle x, T_2^*y \rangle \quad \forall x \in D(T)$$

$$\Rightarrow \langle x, T_1^*y - T_2^*y \rangle \quad \forall x \in D(T), \overline{D(T)} = H \Rightarrow T_1^*y = T_2^*y$$

(c) $V^*(x, y) = (-y, x)$, d.h. $\langle V^*(x, y), (x', y') \rangle = \langle (x, y), (y', -x') \rangle$

$$\text{Und } V^2 = -1, \quad V^*V = VV^* = 1 \quad \Rightarrow V \text{ unitär.} \quad = \langle (-y, x), (x', y') \rangle$$

Des Weiteren $(x, y) \in G(T^*)$

$$\Leftrightarrow x \in D(T^*), y = T^*x$$

$$\Leftrightarrow \langle Tz, x \rangle = \langle z, y \rangle \quad \forall z \in D(T)$$

$$\Leftrightarrow 0 = \langle (z, Tz), (-y, x) \rangle = \underbrace{\langle (z, Tz), V^*(x, y) \rangle}_{\in G(T)} \quad \forall z \in D(T) \quad = \langle V(z, Tz), (x, y) \rangle$$

$$\Leftrightarrow (x, y) \perp VG(T), \text{ d.h. } (x, y) \in (VG(T))^\perp$$

Da $(VG(T))^\perp$ abgeschlossen ist (5.14), ist $G(T^*)$ also abgeschlossen.

Kern $T^* = (\text{Ran } T)^\perp$ wie 6.6.

(d) $H \oplus H = G(T) \oplus VG(T^*)$ (da $V^2 = -1$ V unitär).

Sei $z \perp D(T^*), y \in D(T^*)$. Dann $\langle (0, z), \underbrace{(-T^*y, -y)}_{= V(y, T^*y)} \rangle = 0$

$$\text{d.h. } (0, z) \in (VG(T^*))^\perp = G(T), \text{ also } z = T0 = 0 \Rightarrow \overline{D(T^*)} = H$$

Nach (c) $H \oplus H = VG(T^*) \oplus G(T^{**}) \Rightarrow G(T) = G(T^{**}), \text{ d.h. } T = T^{**}$

(e), (f) ähnlich. □

11.5 Bemerkung: Der messbare Funktionskalkül lässt sich von $\mathcal{B}_b(X)$ auf beliebige messbare Funktionen auf X ausdehnen.

Analog zu Kowalewski 10.9 lässt sich dann ein (negativerweise unterschränkter) Operator definieren \sqrt{A}

$$\left\langle \int_X f(t) dE(t), g \right\rangle = \int_X f(t) d\mu_g(t) \quad \text{für den Raum } X \text{ und } f: X \xrightarrow{\text{messbar}} \mathbb{C}.$$

Der Definitionsbereich ist $\{g \in H \mid \int_X |f(t)|^2 d\mu_g(t) < \infty\}$.

11.6 Bsp: $H = L^2(\mathbb{R})$, $D(Q) := \{f \in L^2(\mathbb{R}) \mid \int_{-\infty}^{\infty} |tf(t)|^2 dt < \infty\} \subseteq L^2(\mathbb{R})$
 $(+ \chi_{[-N, N]} \in D(Q) \text{ für alle } N)$

Definitionsbereich des Operators $(Qf)(t) := tf(t)$, Q nicht definiert.

Nach 11.4 ex. also Q^* . Wie sieht dieser Operator aus?

$$\begin{aligned} g \in D(Q^*) &\Leftrightarrow f \mapsto \langle Qf, g \rangle \text{ stetig auf } D(Q) \\ &\Leftrightarrow \left| \int f(t) t \overline{g(t)} dt \right| = |\langle Qf, g \rangle| \leq C \|f\|_2 \quad \forall f \in D(Q) \\ &\Leftrightarrow (t \mapsto tg(t)) \in L^2(\mathbb{R}) \\ &\Leftrightarrow g \in D(Q) \end{aligned}$$

$$\text{mit } \langle Qf, g \rangle = \int f(t) \overline{tg(t)} dt = \int f(t) \overline{tj(t)} dt = \langle f, Qg \rangle \Rightarrow Q = Q^*.$$

11.7 Defn: Sei T direkt definiert auf H .

(a) T heißt symmetrisch, falls $T \subseteq T^*$.

(b) T heißt selbstadjungiert, falls $T = T^*$.

(c) T heißt maximal symmetrisch, falls T symmetrisch ist und der S symmetrisch $\wedge T \subseteq S$ gilt: $T = S$.

Bsp: Für selbe Operatoren (Selbstadjungiert oder auch nur symmetrisch) eröffnen wir uns die schwere Theorie, analog zu Fall 1 in $\mathcal{I}(H)$.

11.8 Bemerkung: (a) Für symmetrische Operatoren gilt

$$\langle Tx, y \rangle = \langle x, Ty \rangle \quad \forall x, y \in D(T)$$

(b) Selbstadjungierte Operatoren sind abgeschlossen und 11.4(c).

Symmetrische liegen weiter. Sie sind jedoch nur abgeschlossen ($\overline{G(T)} \subseteq G(T^*)$ nach $T \subseteq T^*$ und 11.4(c)).

(c) Selbstadjungierte Operatoren sind normal symmetrisch.

$$(T=T^*, S \subseteq S^*, T \subseteq S \Rightarrow S^* \subseteq T^* = T \subseteq S \subseteq S^* \Rightarrow S=T)$$

Die Umkehrung ist nicht wahr.

Kennen wir für unbeschreibbare Operatoren die Spektraldefinition?

11.9 Definition: Sei T ein Operator auf H .

$\text{Res } T := \{\lambda \in \mathbb{C} \mid \lambda - T : D(T) \rightarrow H \text{ invertierbar}\}$ „Resolventmenge“

$\text{Sp } T := \mathbb{C} \setminus \text{Res } T$ „Spektrum von T “

11.10 Lemma: Sei T symmetrisch. Dann gilt:

$$(a) \|Tx + ix\|^2 = \|x\|^2 + \|Tx\|^2 \quad \text{und} \quad \|Tx - ix\|^2 = \|x\|^2 + \|Tx\|^2 \quad \forall x \in D(T)$$

(b) T abgeschlossen $\Leftrightarrow \text{Bild}(T+i)$ abgeschlossen $\Leftrightarrow \text{Bild}(T-i)$ abgeschlossen

Ist T abgeschlossen, so gilt sogar $\text{Bild}(\lambda - T)$ abgeschlossen $\forall \lambda \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$

(c) $T+i$ und $T-i$ sind spekttr. Ist T abgeschlossen, so ist sogar $\lambda - T$ spekttr.

(d) $\text{Bild}(T+i) = H \Rightarrow T$ normal symmetrisch
oder $\text{Bild}(T-i) = H$

Beweis: (a) $\|Tx + ix\|^2 = \underbrace{\langle Tx, Tx \rangle}_{= \|Tx\|^2} + \underbrace{\langle Tx, ix \rangle}_{- i \langle Tx, x \rangle} + \underbrace{\langle ix, Tx \rangle}_{= i \langle Tx, x \rangle} + \underbrace{\langle ix, ix \rangle}_{= \|x\|^2} = \|x\|^2$

(b) Die Abbildung $G(T) \rightarrow \text{Bild}(T+i)$ ist surjektiv und bijektiv, da

$$\|(x, Tx)\|^2 = \|x\|^2 + \|Tx\|^2 \stackrel{a}{=} \|(T+i)x\|^2. \text{ Also } G(T) \text{ abgeschl.} \Leftrightarrow \text{Bild}(T+i) \text{ abgeschl.}$$

($\alpha: K \subseteq H \rightarrow L \subseteq H$ bijektiv, dann K abgeschl. $\Leftrightarrow L$ abgeschl. :
& surj.)

$$\text{"\Leftarrow": } (x_n) \subseteq K, x_n \rightarrow x \Rightarrow \alpha(x_n) \rightarrow \alpha(x) \Rightarrow \alpha(x) \in L, \text{ d.h. } x = \alpha^{-1}(\alpha(x)) \in K$$

$$\text{"\Rightarrow": } (x_n) \subseteq L, x_n \rightarrow x \Rightarrow (\alpha(x_n)) \subseteq K \wedge \alpha(x_n) = x_n \text{ ist Cauchy (da α kontinu.)} \Rightarrow x_n \rightarrow x \in K \\ \text{d.h. } x_n = \alpha(x_n) \rightarrow \alpha(x) \Rightarrow \alpha(x) = y$$

Zu (b) & (c): Sei T abgeschlossen und symmetrisch, $\lambda = a + bi \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$, $b \neq 0$.

$$\begin{aligned} \text{Sei } x \in D(T). \text{ Dann } \|(\lambda - T)x\|^2 &= |\lambda|^2 \|x\|^2 - \lambda \langle x, Tx \rangle - \bar{\lambda} \langle Tx, x \rangle + \|Tx\|^2 \\ &= (a^2 + b^2) \|x\|^2 - 2a \langle x, Tx \rangle + \|Tx\|^2 \\ &= b^2 \|x\|^2 + \|(\lambda - T)x\|^2 \geq b^2 \|x\|^2 \end{aligned}$$

Also $(\lambda - T)x = 0 \Rightarrow x = 0$, d.h. $\lambda - T$ invertierbar.

und $(\lambda - T)x_n \rightarrow y \Rightarrow ((\lambda - T)x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ Cauchy $\Rightarrow (x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ Cauchy $\Rightarrow x_n \rightarrow x$

für alle $x \in D(T) \rightarrow (\lambda - T)x_n \rightarrow (\lambda - T)x \Rightarrow y \in \text{Bild}(\lambda - T)$, also abgeschl.

Zu (c): $(T+i)x = 0 \stackrel{(a)}{\Leftrightarrow} x = 0$.

(d) $T \notin S$, dann $T+i \notin S+i$, d.h. $S+i$ nicht invertierbar $\stackrel{(c)}{\Rightarrow} S$ nicht symmetrisch. \square

11.10b Proposition: Sei T abgeschlossen und symmetrisch. Dann sind äquivalent:

- (i) T ist selbstadjungiert
- (ii) i und $-i$ sind keine Eigenwerte von T^* , d.h. $\ker(T^*+i) = \ker(T^*-i) = \{0\}$
- (iii) $\text{Bild}(T+i) = \text{Bild}(T-i) = H$.

Beweis: (i) \Rightarrow (ii): Sei $(T^*-\lambda)x = 0$ für $\lambda \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$ (z.B. $\lambda = i$ oder $\lambda = -i$).

$$\text{Dann } \lambda \langle x, x \rangle = \langle \lambda x, x \rangle = \langle T^*x, x \rangle = \langle x, Tx \rangle - \langle x, \lambda x \rangle = \bar{\lambda} \langle x, x \rangle$$

Da $\lambda \notin \mathbb{R}$ ist also $\langle x, x \rangle = 0$, d.h. $x = 0$.

(ii) \Leftrightarrow (iii): $\ker(T^*+i) = \{0\} \stackrel{11.4}{\Leftrightarrow} \text{Bild}(T-i)^\perp = 0 \stackrel{11.10}{\Leftrightarrow} \text{Bild}(T-i) = H$

(iii) \Rightarrow (i): Es gilt $T \subseteq T^*$, bzw. $D(T^*) \subseteq D(T)$ (dann auch $T^* \subseteq T$).

Sei $x \in D(T^*)$. Da $\text{Bild}(T-i) = H$, ex. $y \in D(T) = D(T-i) \rightsquigarrow$

$$(T-i)y = (T^*-i)x. \text{ Da } y \in D(T) \subseteq D(T^*) = D(T^*-i), \text{ ist } (T^*-i)y = (T^*-i)x.$$

Da T^*-i invertierbar, also $x = y \in D(T)$. \square

- M.11 Lemma: Ist T abgeschlossen, so ist $(\lambda-T)^{-1} \in \mathcal{L}(H)$ für $\lambda \in \text{Res } T$, $\text{Sp } T \subseteq \text{auchl.}$
- Beweis: $\lambda-T$ ist abgeschlossen, denn für $x_n \rightarrow x$, $(\lambda-T)x_n \rightarrow y$ für $(x_n) \subseteq D(\lambda-T)$
 $\Rightarrow (x_n) \subseteq D(T)$ und da T abgeschlossen ist: $x \in D(T)$, d.h. $x \in D(\lambda-T)$
 Und $y = (\lambda-T)x_n = \lambda x_n - Tx_n \rightarrow \lambda x - Tx = (\lambda-T)x$, dann M.3(a).
 Sodann ist $G(\lambda-T)$ abgeschlossen mit $G((\lambda-T)^{-1}) = \{(y, x) \mid (x, y) \in G(\lambda-T)\}$
 ebenfalls, d.h. $(\lambda-T)^{-1}$ ist abgeschlossen.
 Außerdem $D((\lambda-T)^{-1}) = H$, denn für $\lambda \in \text{Res } T$ ist $(\lambda-T): D(T) \rightarrow H$ surjektiv,
 d.h. $(\lambda-T): H \rightarrow D(T)$ besch. (4.16). Ganz Res T offen
 Sei dann $\lambda \in \text{Res } T$ und $\mu \in \mathbb{C} \setminus \{\lambda\}$ mit $|\lambda - \mu| < \frac{1}{\|(\lambda - T)^{-1} \|}$.
 Dann $\mu - T = \underbrace{((\mu - \lambda)(\lambda - T)^{-1} + 1)}_{\in \mathcal{L}(H)} \underbrace{(\lambda - T)}_{\text{Invertierbar auf } D(T)}$ invertierbar auf $D(T)$
 auf H und f.f. ($\|1 - [(\mu - \lambda)(\lambda - T)^{-1} + 1]\| < 1$)
 $\Rightarrow \mu \in \text{Res } T$, also $B(\lambda, \frac{1}{\|(\lambda - T)^{-1}\|}) \subseteq \text{Res } T$. \square
- M.12 Beweis: Nur $\text{Sp } T$ ist v.a. kompakt, z.B. $\text{Sp}(Q) = \mathbb{R}$ für Q wie in M.6.
- M.13 Proposition: (a) Ist T selbstadjungiert, so ist $\text{Sp } T \subseteq \mathbb{R}$.
 (b) Ist T abgeschlossen und symmetrisch und $\text{Sp } T \subseteq \mathbb{R}$, so ist T selbstadjungiert.
- Beweis: (a) Sei $\lambda \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$. Da $T = T^*$, ist T abgeschlossen (M.4(c)).
 Nach M.10 also $\lambda - T$, $\overline{\lambda} - T$ injektiv und $\text{Bild}(\lambda - T)$ abgeschlossen.
 $\Rightarrow \text{Bild}(\lambda - T)^\perp \stackrel{\text{M.4}}{=} \text{Kern}(\overline{\lambda} - T) = \{0\}$, d.h. $\text{Bild}(\lambda - T) = \overline{\text{Bild}(\lambda - T)} = H$
 $\Rightarrow \lambda - T$ inj. und surj., d.h. $\lambda \notin \text{Sp } T$.
 (b) $\text{Sp } T \subseteq \mathbb{R} \Rightarrow \pm i \notin \text{Sp } T$, d.h. $\text{Bild}(T \pm i) = H \stackrel{\text{M.10}}{\Rightarrow} T = T^*$. \square
- M.14 Beweis: Sei T abgeschlossen und symmetrisch und v.a. selbstadjungiert.
 Also $\text{Sp } T \subseteq \mathbb{R}$ und $i \in \text{Sp } T$ oder $-i \in \text{Sp } T$ (siehe Beweis in M.13(b)).
 Man kann dann sogar zeigen, dass $\text{Kern}(\lambda - T^*)$ konstante Dimension für
 $\lambda \in \mathbb{C}_+ = \{z \in \mathbb{C} \mid \text{Im}(z) > 0\}$ hat, ebenso auf \mathbb{C}_- .
 Es gilt also genauer: $i \in \text{Sp } T \Rightarrow \mathbb{C}_+ \subseteq \text{Sp } T$
 $-i \in \text{Sp } T \Rightarrow \mathbb{C}_- \subseteq \text{Sp } T$.

Also, gibt es für T abgeschlossen und symmetrisch nur 4 Möglichkeiten:

- (1) $\text{Sp } T = \mathbb{C}_+ \cup \mathbb{R}$ ($\text{Sp } T$ abgeschlossen) ($i \in \text{Sp } T, -i \notin \text{Sp } T$)
- (2) $\text{Sp } T = \mathbb{C}_- \cup \mathbb{R}$ ($i \notin \text{Sp } T, -i \in \text{Sp } T$)
- (3) $\text{Sp } T = \mathbb{C}$ ($i \in \text{Sp } T, -i \in \text{Sp } T$)
- (4) $\text{Sp } T \subseteq \mathbb{R}$ (dann $T = T^*$) ($i \notin \text{Sp } T, -i \notin \text{Sp } T$)

BL T selbstadjugiert ist, hängt sonst von Verhalten von $T \pm i$ ab.

In jedem Fall BL $T \pm i$ abgeschlossen (11.10) und $\text{Bld}(T \pm i)$ abgeschlossen.

Die Frage BL also: $\text{Bld}(T \pm i) = H$? (für $\pm i \in \text{Sp } T$?)

11.15 Definition: Sei T abgeschlossen und symmetrisch,

$$\begin{aligned} n_+(T) &:= \dim (\text{Bld}(T+i)^{\perp}) \in \{0, 1, 2, \dots, \infty\} \\ n_-(T) &:= \dim (\text{Bld}(T-i)^{\perp}) \in \{0, 1, 2, \dots, \infty\} \end{aligned} \quad \text{"Defektanzahls"} \quad \underline{4.2.}$$

11.16 Kriterium: T abgeschlossen, symmetrisch. Dann BL T selbstadjugiert genau dann, wenn $n_+(T) = n_-(T) = 0$

Beweis: 11.10.

□

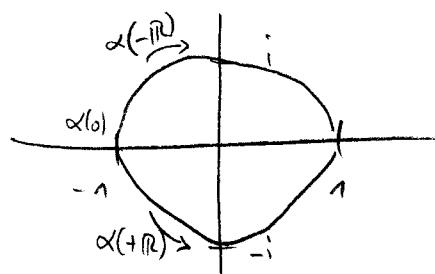
Mit Hilfe der Defektanzahls kann man auch bestimmen, wann ein Operator eine selbstadjugierte Erweiterung besitzt, bzw. wann er höchstens abgeschlossen ist. Für selbstadjugierte, unbeschränkte Operatoren haben wir auch den Spektralzirkel. Hierfür stellt sich nun die Frage nach den Cayley-Transformen. Die Idee hierbei ist: Für beschränkte Operatoren bestehen wir einen Spektralzirkel, für unbeschränkte hingegen nicht. Ist nun gegeben $\text{Sp } T \subseteq \mathbb{R}$ für einen unbeschränkten Operator, so "machen wir \mathbb{R} kompliziert", d.h. wir legen auf $S^1 = \{z \in \mathbb{C} \mid |z|=1\}$ abstricken:

$$\begin{aligned} \alpha: \mathbb{R} &\rightarrow S^1 \setminus \{1\} \text{ bijektiv} \\ t &\mapsto \frac{t-i}{t+i} \end{aligned}$$

mit Umkehrabb.: $\beta: S^1 \setminus \{1\} \rightarrow \mathbb{R}$

$$z \mapsto i \frac{1+z}{1-z}$$

$$\left(\left| \frac{t-i}{t+i} \right| = \left| \frac{\overline{t+i}}{\overline{t-i}} \right| = 1, \quad \alpha(0) = -1, \quad \alpha(1) = -i, \quad \alpha(-1) = i \right)$$



11.17 Definition: Sei T abgeschlossen und symmetrisch. $D(U) := \text{Bd}(T+i)$.

Dann heißt $U := (T-i)(T+i)^{-1} : \text{Bd}(T+i) \rightarrow \text{Bd}(T-i)$

die Cayley-Transformate von T .

11.18 Beweis: (a) Nach 11.10 ist $\text{Bd}(T+i)$, $\text{Bd}(T-i)$ abgeschlossen

und $T+i$, $T-i$ sind H -operatoren auf $D(T)$). $S\cap$ ist U wohldefiniert.

(b) Ist T selbstadjugiert, so ist $U \in \mathcal{L}(H)$ nach 11.10b und 11.11.

11.19 Satz: Sei T abgeschlossen und symmetrisch und U seine Cayley-Transformate.

(a) U ist eine Isometrie und U ist abgeschlossen

(b) $\text{Bd}(1-U) = D(T)$ und $1+U : D(U) \rightarrow D(T)$ ist H -operator.

Es gilt $T = i(1+U)(1-U)^{-1}$

(c) U ist unitär $\Leftrightarrow T$ ist selbstadjugiert

Beweis: (a) Sei $y = (T+i)x \in \text{Bd}(T+i)$, $x \in D(T)$. Dann $Uy = (T-i)x$.

$$\text{Also } \|Uy\|^2 = \|Tx - ix\|^2 \stackrel{11.10}{=} \|Tx\|^2 + \|x\|^2 \stackrel{11.10}{=} \|Tx + ix\|^2 = \|y\|^2$$

Da $\text{Bd}(T-i) = \text{Bd}(U)$ abgeschlossen ist, ist U abgeschlossen.

(b) Sei $y = (T+i)x \in D(U) = \text{Bd}(T+i)$, $x \in D(T)$.

Dann $(1-U)y = (T+i)x - (T-i)x = 2ix \in D(T)$. Also $\text{Bd}(1-U) = D(T)$

somit $(1-U)$ H -operator ($(1-U)y = 0 \Rightarrow 2ix = 0$, d.h. $x = 0$ und also $y = 0$).

Analog ist $(1+U)(T+i)x = 2Tx$, d.h. für $x \in D(T)$ ist

$$\begin{aligned} i(1+U)(1-U)^{-1}\left(\frac{2i}{2i}x\right) &= i(1+U)(1-U)^{-1}\left(\frac{1}{2}(1-U)(T+i)x\right) = \\ &= \frac{1}{2}(1+U)(T+i)x = \frac{1}{2}(2Tx) = Tx. \end{aligned}$$

(c) T selbstadjugiert $\stackrel{11.10b}{\Rightarrow} D(U) = \text{Bd}(T+i) = H$ und $\text{Bd}(U) = \text{Bd}(T-i) = H$.

Also ist U invertierbar und symmetrisch, nach 6.8 und 5-32 also unitär.

Ist U unitär, so ist $\text{Bd}(T+i) = D(U) = H$ und $\text{Bd}(T-i) = H$, 11.10b. □

11.20 Beweis: Sei V ein abgeschlossener, beschreitender Operator auf H , so dass

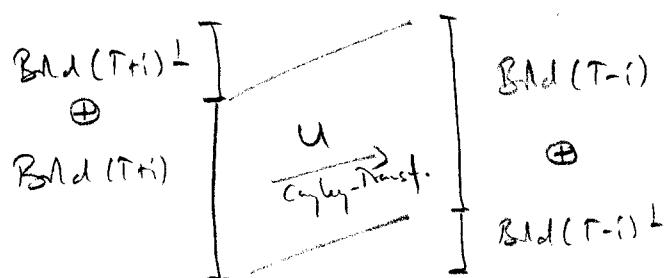
$1-V$ H -operatoren ist. Dann ist V die Cayley-Transformate eines abgeschlossenen, symmetrischen Operators. (Definition wie in 11.19(b))

11.21 Satz: Sei T abgeschlossen und symmetrisch. Dann gilt

- (a) T selbstadjungiert $\Leftrightarrow n_+ = n_- = 0$
- (b) T maximal symmetrisch $\Leftrightarrow n_+ = 0$ oder $n_- = 0$
- (c) T besitzt eine selbstadjungierte Erweiterung $\Leftrightarrow n_+ = n_-$.

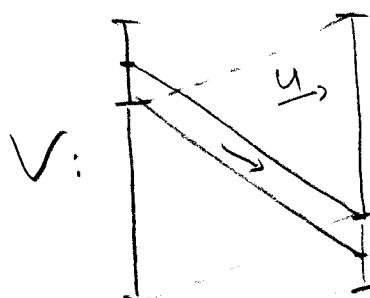
Beweis: (a) #1.16

(b) & (c):



Sei S abgeschlossen und symmetrisch, $T \subseteq S$ und V die Cayleytransf. von S . Dann gilt nach Definition $U \subseteq V$.

Aber



(V ist Banachraum auf dem Teil von $\text{Bild}(T+i)^\perp$ und $\text{Bild}(T-i)^\perp$, ausreichen beweise U)

Ist nun $n_+ > 0$ oder $n_- > 0$, so gibt keine solche Erweiterung V von U möglich, d.h. T ist nicht maximal symmetrisch.

Ist anderfalls $n_+ = n_-$, so gibt die Erweiterung V von U möglich und nach 11.20 folgt sodann die Erweiterung von T . □

11.22 Beispiel: Der Impulsoperat. $(Tf)(t) := if'(t)$ auf $L^2(0,1)$

Ist symmetrisch, aber nicht selbstadjungiert. Mit 11.21 ist jedoch die selbstadjungierte Erweiterung möglich.

11.23 Satz (Spectral Satz für selbstadjungierte unbeschränkte Operatoren):

Sei T selbstadjungiert und U sei die Cayleytransformation
(also $U \in \mathcal{I}(H)$ mit τ). Dann ist $\text{Sp } U \subseteq S^1$ (Blatt 11)
und $E : \{\text{Borelmengen in } \text{Sp } U\} \rightarrow \mathcal{I}(H)$ das zu U gehörige Spektralmaß
nach 10.8 (bedeutet $U^*U = UU^* = 1$, also U normal).

Dann definiert $F : \{\text{Borelmengen in } \mathbb{R}\} \rightarrow \mathcal{I}(H)$ ein Spektral- β ,
 $A \mapsto E(\beta^{-1}(A))$

wobei $\beta : S^1 \setminus \{1\} \rightarrow \mathbb{R}$ wie auf Seite 11-8 (siehe auch 11.9(5)).

Dieses Spektral- β ist auf $\text{Sp } T$ konzentriert ($A \cap \text{Sp } T = \emptyset \Rightarrow F(A) = 0$).

Das Spektral- β F definiert durch $S = \int t \, dF_t$ einen Operator

$\rightarrow D(S) = \{x \in H \mid \int t^2 d\mu_x(t) < \infty\}$ (vgl. Bemerkung 11.5).

Es gilt dann $S = T$, d.h. T ist in diesem Sinne diagonalisierbar.