

§13 lineare DGL n-ter Ordnung  
mit variablen Koeffizienten (ohne AWP)

13-1

13.1 Satz: WN betrachten das lineare DGL-System 1. Ordnung  
mit variablen Koeffizienten:

$$A(t)u + b(t) = u'$$

wobei  $t \in I$ ,  $I \subseteq \mathbb{R}$  Intervall,  $t \mapsto A(t) \in M_N(\mathbb{C})$  od.  $M_N(\mathbb{R})$ ,  
 $t \mapsto b(t) \in \mathbb{C}^N$  od.  $\mathbb{R}^N$  stetig.

a) Das DGL-System besitzt für jedes AWP  $t_0 \in \mathbb{R}$ ,  $u(t_0) = x_0 \in \mathbb{C}^N$  od.  $\mathbb{R}^N$   
genau eine Lösung  $u: I \rightarrow \mathbb{C}^N$  od.  $\mathbb{R}^N$ .

b) Die Lösungen des homogenen DGL-Systems  $A(t)u = u'$  (ohne AWP)  
bilden einen  $n$ -dimensionalen Vektorraum  $V$ .

c) Die Lösungen des inhomogenen DGL-Systems  $A(t)u + b(t) = u'$  (ohne AWP)  
bilden einen affinen Vektorraum  $u_s + V$ , wobei  $u_s$  eine spezielle  
Lösung des inhomogenen DGL-Systems ist.

d) Seien  $u_1, \dots, u_n$  Lösungen des homogenen DGL-Systems  $A(t)u = u'$   
(ohne AWP). Dann sind äquivalent:

(i) Die  $u_1, \dots, u_n$  bilden eine Fundamentalsystem (sind also eine Basis von  $V$ )  
als  $\mathbb{C}$

(ii)  $\exists t_0 \in I: \det \begin{pmatrix} u_1(t_0) & \dots & u_n(t_0) \end{pmatrix} \neq 0$

(iii)  $\forall t_0 \in I: \dots \in M_N(\mathbb{C})$

Beweis: a) 1. Fall:  $I = [a, b]$  kompakt.

Setze  $L := \max \{ \|A(t)\| \mid t \in I \}$ . Dann ist  $f(t, x) := A(t)x + b(t)$   
uniform-Lipschitz-stetig in  $x$ , d.h.

$$\|f(t, x) - f(t, y)\| = \|A(t)(x - y)\| \leq \|A(t)\| \|x - y\| \leq L \|x - y\| \quad \forall t, x, y$$

$\stackrel{M.4}{\Rightarrow}$  Lösung ex. auf  $[t_0 - \alpha, t_0 + \alpha] \subseteq I$  für ein bestimmtes  $\alpha \in \mathbb{R}$

wenn  $I = [t_0 - c, t_0 + c]$

Aber was ist für ganz  $I$ ?

Betrachte  $T: C(I, \mathbb{C}^N) \rightarrow C(I, \mathbb{C}^N)$ ,  $(Th)(t) := x_0 + \int_{t_0}^t (A(s)h(s) + b(s)) ds$ . 13-2

Dann für  $h, g \in C(I, \mathbb{C}^N)$ :

$$\begin{aligned} & \|Th(t) - Tg(t)\| \\ &= \left\| \int_{t_0}^t A(s)(h(s) - g(s)) ds \right\| \\ &\leq \int_{t_0}^t L \|h(s) - g(s)\| ds \\ &\leq L |t - t_0| \|h - g\|_{\infty} \end{aligned}$$

Daher (wegen 11.4):  $\|T^n h(t) - T^n g(t)\| \leq \frac{L^n |t - t_0|^n}{n!} \|h - g\|_{\infty}$

$\Rightarrow \forall h \in C(I, \mathbb{C}^N)$ :  $(T^n h)$  nem Cauchyfolge in  $C(I, \mathbb{C}^N)$ , d.h. es ex.  $u := \lim_{n \rightarrow \infty} T^n h \in C(I, \mathbb{C}^N)$  und  $u$  löst  $u' = Au + b$ ,  $Tu = u$ , d.h.  $u$  löst  $A(t)u + b(t) = u'$ .

Zweiter Fall:  $I \subseteq \mathbb{R}$  beliebiges Intervall.

Wähle kompakte Intervalle  $(J_n)_{n \in \mathbb{N}} \subseteq \mathbb{R}$  mit  $J_n \subseteq J_{n+1}$  und

$\bigcup_{n \in \mathbb{N}} J_n = I$ . Sei  $u_n$  die eindeutige Lösung auf  $J_n$ .

Definiere  $u: I \rightarrow \mathbb{C}^N$  durch  $u|_{J_n} := u_n$ . Dann ist  $u$  wohldefiniert, denn für  $n < m$  ist  $u_m|_{J_n}$  Lösung auf  $J_n$  (ist ja sogar Lösung auf  $J_n \subseteq J_m$ ) und nach der Eindeutigkeit  $u_m|_{J_n} = u_n$ .

b) wie in 12.2 gilt für Lösungen  $u$  und  $v$  (also  $A(t)u = u'$  und  $A(t)v = v'$ )  
 und  $A(t)(\alpha u + \beta v) = \alpha A(t)u + \beta A(t)v = \alpha u' + \beta v' = (\alpha u + \beta v)'$ ,  
 d.h. der Lösungsraum ist ein Vektorraum und für  $t_0 \in I$  ist

$\varphi: V \xrightarrow{t_0} \mathbb{C}^N$  ein Isomorphismus, also  $V \cong \mathbb{C}^N$ -dimensional.  
 $u \mapsto u(t_0)$  (linear + klar, surjektiv:  $u(t_0) = v(t_0) \Rightarrow u, v$  lösen selbes ANP).  
 (linear + klar, injektiv:  $u(t_0) = v(t_0) \Rightarrow u = v$ )

c) Sei  $u_s$  eine spezielle Lösung  $A(t)u_s + b(t) = u_s'$  und  $v: I \rightarrow \mathbb{C}^N$  eine beliebige Funktion. Dann:

$$u_s + v \text{ Lösung von } A(t)(u_s + v) + b(t) = u_s' \Leftrightarrow v \text{ Lösung von } A(t)v = v'$$

(d.h.  $A(t)u_s + b(t) + A(t)v = u_s' + v'$ )  
 "u\_s"

Also ist der Lösungsraum von  $A(t)u + b(t) = u'$  der Form  $u_s + V$ .

d) Sei  $t_0 \in I$ . Dann:

$u_1, \dots, u_N$  linear unabhängig

$\Leftrightarrow u_1(t_0), \dots, u_N(t_0)$  linear unabhängig

$\left[ \begin{array}{l} \uparrow \\ \left[ \varphi_{t_0} \text{ aus 1)} \text{ ist ein Iso-morphismus, also } u_1, \dots, u_N \text{ l.u.} \right. \\ \left. \text{für jedes } t_0 \in I \right] \Leftrightarrow \varphi_{t_0}(u_1), \dots, \varphi_{t_0}(u_N) \text{ l.u.} \end{array} \right.$

$\Leftrightarrow \det(u_1(t_0), \dots, u_N(t_0)) \neq 0$

□

13.2 Satz: W/N betrachten  $A(t)u + b(t) = u'$

unter der Voraussetzung wie in 13.1.

Sei  $u_1, \dots, u_N$  ein Fundamentalsystem von  $A(t)u = u'$ .

Setze  $\Phi(t) := (u_1(t) \dots u_N(t)) \in M_N(\mathbb{C})$ . Also  $\Phi(t)$  f.N. für alle  $t \in I$  invertierbar nach 13.1.

a) Sei  $u_0: I \rightarrow \mathbb{C}^N$  differenzierbar und  $\Phi(t)u_0'(t) = b(t) \forall t \in I$ .

Dann ist  $u(t) := \Phi(t)u_0(t)$  eine Lösung von  $A(t)u + b(t) = u'$ .

b) Die Funktion  $u_0(t) := \int_{t_0}^t \Phi^{-1}(s)b(s)ds + C$ ,  $C \in \mathbb{C}^N$  erfüllt  $\Phi(t)u_0'(t) = b(t) \forall t \in I$  und  $u_0(t_0) = C$ .

Beweis: a)  $\Phi'(t) = (u_1'(t) \dots u_N'(t)) = (A(t)u_1(t) \dots A(t)u_N(t)) = A(t)\Phi(t)$

da jedes  $u_j$  eine Lösung  $A(t)u_j = u_j'$  ist.

Also  $u'(t) \stackrel{!}{=} \Phi'(t)u_0(t) + \Phi(t)u_0'(t) = A(t)\underbrace{\Phi(t)u_0(t)}_{u(t)} + \underbrace{\Phi(t)u_0'(t)}_{=b(t)}$

$\rightarrow$  Prod.-regel in jeder Komponente  
 $u(t) = \Phi(t)u_0(t) \in \mathbb{C}^N$ , d.h.  $u(t) = \begin{pmatrix} \sum_k \Phi_{1k}(t)u_{0,k}(t) \\ \vdots \\ \sum_k \Phi_{Nk}(t)u_{0,k}(t) \end{pmatrix}$

und  $\left( \sum_k \Phi_{ik}(t)u_{0,k}(t) \right)' = \sum_k \left( \Phi_{ik}'(t)u_{0,k}(t) + \Phi_{ik}(t)u_{0,k}'(t) \right)$

b)  $u_0(t)' = \Phi^{-1}(t)b(t)$  nach dem HSD I.

□

13.3 Beispiel:  $u_1' = -u_2$  (Bsp. 11.9 mit variabler  
 $u_2' = -u_1 + t$  Konstante)

also  $u' = Au + b$  mit  $A(t) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ ,  $b(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ t \end{pmatrix}$ .

Betrachte das homogene System  $u' = Au$ .

Erkennung (Bsp. 11.9):  $e^{At} = \begin{pmatrix} \cos t & \sin t \\ -\sin t & \cos t \end{pmatrix}$  (Inverse:  $\begin{pmatrix} \cos t & -\sin t \\ \sin t & \cos t \end{pmatrix}$ )

Nach Bsp. 11.9 ist  $\tilde{u}_1(t) = \begin{pmatrix} \cos t \\ -\sin t \end{pmatrix} = e^{At} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

die Lösung des AWP  $u(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

und  $\tilde{u}_2(t) = \begin{pmatrix} \sin t \\ \cos t \end{pmatrix}$  jene für  $u(0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

$\Rightarrow \tilde{u}_1, \tilde{u}_2$  sind Lösungen des homogenen DGL-Systems  $u' = Au$ .

Da für  $\Phi(t) = e^{At} = (\tilde{u}_1(t) \tilde{u}_2(t))$  schon  $\det \Phi(t) \neq 0$   
 gilt, bilden  $\tilde{u}_1, \tilde{u}_2$  ein Fundamentalsystem des DGL nach 13.1.

$$\begin{aligned} \text{Nach 13.2 also } u(t) &= \int_0^t \Phi^{-1}(s) b(s) ds + C \\ &= \int_0^t \begin{pmatrix} \cos s & -\sin s \\ \sin s & \cos s \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ s \end{pmatrix} ds + C \\ &= \int_0^t \begin{pmatrix} -s \sin s \\ s \cos s \end{pmatrix} ds + C \\ &= \begin{pmatrix} s \sin t + t \cos t \\ \cos t + t \sin t \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} + C \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{mit } \Phi(t) u_0(t) &= b(t) \text{ und } u(t) = \Phi(t) u_0(t) \\ &= \begin{pmatrix} \cos t & \sin t \\ -\sin t & \cos t \end{pmatrix} \left[ \begin{pmatrix} -s \sin t + t \cos t \\ \cos t + t \sin t \end{pmatrix} + C \right] \\ &= \begin{pmatrix} t - s \sin t \\ 1 - \cos t \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \cos t & \sin t \\ -\sin t & \cos t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} C_1 \\ C_2 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Lösung von  $A(t)u + b(t) = u'$ .

$$\begin{aligned} \text{Probe: } u_1(t) &= t - \sin t + C_1 \cos t + C_2 \sin t \\ u_1'(t) &= 1 - \cos t - C_1 \sin t + C_2 \cos t = u_2(t) \\ u_2'(t) &= \sin t - C_1 \cos t - C_2 \sin t = -u_1(t) + t \end{aligned}$$

13.4 Satz: LN Betrachte die lineare DGL n-ter Ordnung mit variablen Koeffizienten:

$$u^{(n)} = a_{n-1}(t)u^{(n-1)} + a_{n-2}(t)u^{(n-2)} + \dots + a_0(t)u + \delta(t)$$

wobei alle Funktionen  $t \mapsto a_j(t)$ ,  $t \mapsto \delta(t)$  stetig sind,  $t \in I$ ,  $I \subseteq \mathbb{R}$  Intervall.

a) Für jedes AVP  $t_0 \in \mathbb{R}$ ,  $u(t_0) = z_1, \dots, u^{(n-1)}(t_0) = z_n$ ,  $z \in \mathbb{C}^n$  gibt es genau eine Lösung  $u: I \rightarrow \mathbb{C}$ .

b) Die Lösungen der homogenen DGL ( $\delta=0$ ) bilden einen  $n$ -dimensionalen Vektorraum  $V$ .

c) Die Lösungen der inhomogenen DGL (i.A.  $\delta \neq 0$ ) bilden einen affinen Vektorraum  $u_s + V$ , wo  $u_s$  eine spezielle Lösung ist.

d) Lösungen  $u_1, \dots, u_n$  der homogenen DGL bilden ein Fundamentalsystem genau dann, wenn für die Wronski-Determinante gilt:

$$W(t) := \det \begin{pmatrix} u_1(t) & \dots & u_n(t) \\ u_1'(t) & \dots & u_n'(t) \\ \vdots & & \vdots \\ u_1^{(n-1)}(t) & \dots & u_n^{(n-1)}(t) \end{pmatrix} \neq 0 \quad \text{für ein } t \in I \quad (\text{und damit für alle } t \in I).$$

Beweis: Die DGL ist in Sinne von Lemma 10.3 äquivalent zu

$$\tilde{u}' = A(t)\tilde{u} + \tilde{\delta}(t) \quad A(t) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & & 0 \\ 0 & 0 & & 0 \\ & & \ddots & \\ 0 & & & 0 & 1 \\ a_0(t) & a_1(t) & \dots & a_{n-1}(t) \end{pmatrix}, \quad \tilde{\delta}(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ \delta(t) \end{pmatrix}.$$

Nach 13.1 gilt also obige Aussage.

Benutze für b) und d) also in Verbindung der Isomorphismus

$$\varphi_t: V \rightarrow \mathbb{C}^n \quad \text{und} \quad \begin{pmatrix} u(t) \\ u'(t) \\ \vdots \\ u^{(n-1)}(t) \end{pmatrix} \leftrightarrow \tilde{u}(t)$$

□

13.5 Keller: Sind alle Koeffizientenfunktion  $t \mapsto a_j(t)$ ,  $t \mapsto b(t)$  reellwertig in 13.4, so ist  $\operatorname{Re} u: I \rightarrow \mathbb{R}$  eine Lösung der DGL, wenn  $u: I \rightarrow \mathbb{C}$  eine Lösung nach 13.4 ist.

Sind bloß die  $t \mapsto a_j(t)$  reellwertig, aber  $t \mapsto b(t)$  komplexwertig, so ist  $\operatorname{Re} u: I \rightarrow \mathbb{R}$  eine Lösung der DGL mit Koeffizienten  $a_j(t)$ ,  $\operatorname{Re} b(t)$ , wenn  $u$  die DGL mit Koeffizienten  $a_j(t)$ ,  $b(t)$  löst.

Beweis: Ist  $u$  eine Lösung von  $u^{(n)} = \sum_{j=0}^{n-1} a_j(t) u^{(j)} + b(t)$

so löst  $\bar{u}$  die DGL  $u^{(n)} = \sum_{j=0}^{n-1} a_j(t) u^{(j)} + \bar{b}(t)$ .

Also ist  $\operatorname{Re} u = \frac{1}{2}(u + \bar{u})$  eine Lösung von  $u^{(n)} = \sum_{j=0}^{n-1} a_j(t) u^{(j)} + \frac{1}{2}(b(t) + \bar{b}(t))$

□

13.6 Proposition: Sei  $P(x) = x^n + a_{n-1}x^{n-1} + \dots + a_1x + a_0$  ein Polynom.

Sei  $k \in \mathbb{N}_0$  und sei  $\mu \in \mathbb{C}$  eine einfache Nullstelle von  $P$  (für  $k=0$ :  $P(\mu) \neq 0$ ). Sei  $b(t) = (b_0 + b_1t + \dots + b_m t^m) e^{\mu t}$ , für  $m \in \mathbb{N}_0$ .

Dann besitzt die DGL  $P(D)u = b(t)$  eine Lösung  $u(t) = (c_0 + c_1t + \dots + c_m t^m) t^k e^{\mu t}$  (mit  $c_0 = \frac{b_0}{P^{(k)}(\mu)}$  falls  $m=0$ ).

Beweis:  $P(x) = Q(x)(x-\mu)^k$ , da  $\mu$   $k$ -fache Nullstelle,  $\operatorname{grad} Q = \operatorname{grad} P - k$   
 $Q(\mu) \neq 0$ .

Induktion nach  $m$ .

I.B.  $m=0$ : Also  $b(t) = b_0 e^{\mu t}$ . z.z.:  $u(t) := \frac{b_0}{P^{(k)}(\mu)} t^k e^{\mu t}$  löst  $P(D)u = b(t)$ .

$$P(D)(t^k e^{\mu t}) = Q(D)(D-\mu)^k(t^k e^{\mu t}) \stackrel{2.) \text{ vom Beweis u. 12.5}}{=} k! Q(D) e^{\mu t} = k! Q(\mu) e^{\mu t}$$

$$\text{und } P^{(k)}(x) = (Q'(x)(x-\mu)^k + kQ(x)(x-\mu)^{k-1})^{(k-1)}$$

$$\stackrel{\dots}{=} (Q^{(k)}(x)(x-\mu)^k + 2kQ'(x)(x-\mu)^{k-1} + k(k-1)Q(x)(x-\mu)^{k-2})^{(k-2)}$$

$$\stackrel{\text{induktiv}}{=} Q^{(k)}(x)(x-\mu)^k + d_n Q^{(k-1)}(x)(x-\mu)^{k-1} + \dots + k! Q(x)$$

$$\Rightarrow P^{(k)}(\mu) = k! Q(\mu).$$

$$\text{Also } P(D)\left(\frac{b_0}{P^{(k)}(\mu)} t^k e^{\mu t}\right) = \frac{b_0}{P^{(k)}(\mu)} k! Q(\mu) e^{\mu t} = b_0 e^{\mu t} = b(t)$$

I.S.  $m \rightarrow m+1$ : Es gibt ein Polynom  $h$   $\wedge$   $\text{grad } h = m+1$ , so dass  

$$P(D) (t^{m+1} t^k e^{\mu t}) = Q(D) \left( \frac{(m+1+k)!}{(m+1)!} t^{m+1} e^{\mu t} \right) = h(t) e^{\mu t}$$

$$\left( D t^{m+1} e^{\mu t} = (m+1) t^m e^{\mu t} + \underbrace{\mu t^{m+1}}_{\text{grad } m+1} e^{\mu t} \right)$$

Sei  $c_m \in \mathbb{C}$ , so dass  $q(t) := (b_0 + b_1 t + \dots + b_{m+1} t^{m+1}) e^{\mu t}$  ein Grad  $\leq m+1$  ist.

Betrachte  $P(D)v = q(t) e^{\mu t}$ . Nach der I. Vor. ex. eine Lösung

$v(t) = r(t) t^k e^{\mu t}$ , wobei  $r$  ein Polynom von Grad  $\leq m+1$  ist.

Setze  $u(t) := (r(t) + c_m t^{m+1}) t^k e^{\mu t}$ . Dann gilt:

$$\begin{aligned} P(D)u(t) &= P(D)v(t) + c_m P(D)(t^{m+1} t^k e^{\mu t}) \\ &= q(t) e^{\mu t} + c_m h(t) e^{\mu t} \\ &= (b_0 + b_1 t + \dots + b_{m+1} t^{m+1}) e^{\mu t} \end{aligned}$$

□

13.7 Beispiel: a)  $u'' - 2u' + u = e^t$

homogenes System  $u'' - 2u' + u = 0 \wedge P(x) = x^2 - 2x + 1 = (x-1)^2$

Fundamentalsystem:  $e^t, t e^t$

Spezielle Lösung nach 13.6 mit  $m=0, \mu=1, b(t)=e^t, b_0=1, k=2$ :

$$u_s(t) = \frac{1}{2} t^2 e^t, \text{ denn } c_0 = \frac{b_0}{p^{(2)}(\mu)} = \frac{1}{p''(\mu)} = \frac{1}{2}.$$

Also allgemeine Lösung:  $u(t) = \frac{1}{2} t^2 e^t + a e^t + b t e^t, a, b \in \mathbb{C}$

b)  $u'' - 2u' + u = e^{2t}$ . Homogenes System wie in a).

Spezielle Lösung wie in a) nur  $\wedge \mu=2, k=0, b(t)=e^{2t}$ , also

$$c_0 = \frac{b_0}{p(\mu)} = \frac{1}{1} = 1 \Rightarrow u(t) = t^2 e^{2t} + a e^t + b t e^t$$

c)  $u'' - 2u' + u = \cos t$ . Betrachte  $u'' - 2u' + u = e^{it}$ .

Homogenes System wie in a), also  $e^t, t e^t$  Fundamentalsystem,  $\frac{b_0}{p(i)} = \frac{1}{2i}$ .

$\Rightarrow$  Lösung  $u(t) = \frac{1}{2} i e^{it} + a e^t + b t e^t, a, b \in \mathbb{C}$  in  $u'' - 2u' + u = e^{it}$ .

$\stackrel{13.5}{\Rightarrow} t \mapsto -\frac{1}{2} \sin t + a e^t + b t e^t, a, b \in \mathbb{R}$  Lösung in  $u'' - 2u' + u = \cos t$ .